

KeDrive KSM

Servomotoren



KEBA®

Automation by innovation.

KeDrive KSM

Inhaltsverzeichnis

Einleitung Synchronmotoren

Typenschlüssel

Symbole und Abkürzungen

6

7-8

9

Synchronmotoren

KeDrive KSM-040-000x-E80

KeDrive KSM-055-0005-Fxx

KeDrive KSM-055-0008-Fxx

KeDrive KSM-055-0012-Fxx

KeDrive KSM-070-0014-Fxx

KeDrive KSM-070-0024-Fxx

KeDrive KSM-070-0032-Fxx

KeDrive KSM-085-0024-Fxx

KeDrive KSM-085-0041-Fxx

KeDrive KSM-085-0057-Fxx

KeDrive KSM-100-0049-Fxx

KeDrive KSM-100-0082-Fxx

KeDrive KSM-100-0114-Fxx

KeDrive KSM-140-0128-Fxx

KeDrive KSM-140-0211-Fxx

KeDrive KSM-140-0290-Fxx

KeDrive KSM-190-0318-Fxx

KeDrive KSM-190-05xx-Fxx

KeDrive KSM-190-07xx-Fxx

10-11

12-13

14-15

16-17

18-19

20-21

22-23

24-25

26-27

28-29

30-31

32-33

34-35

36-37

38-39

40-41

42-43

44-45

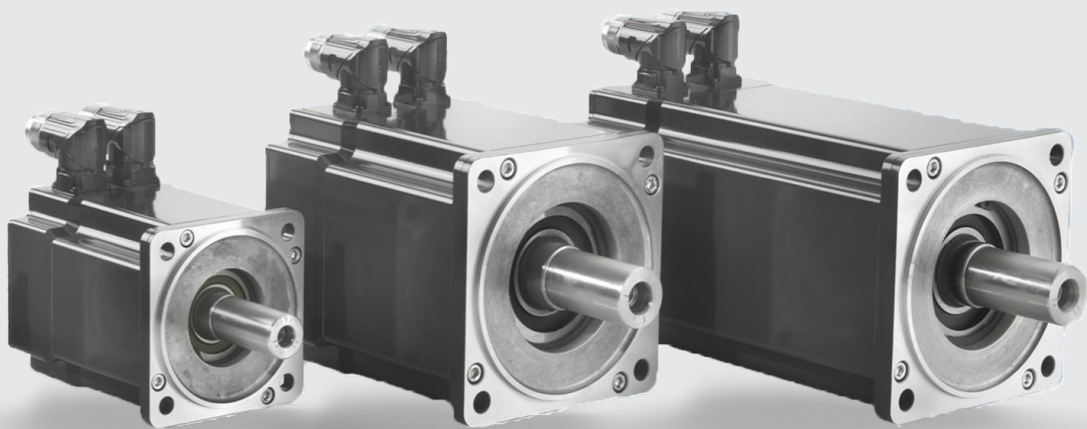
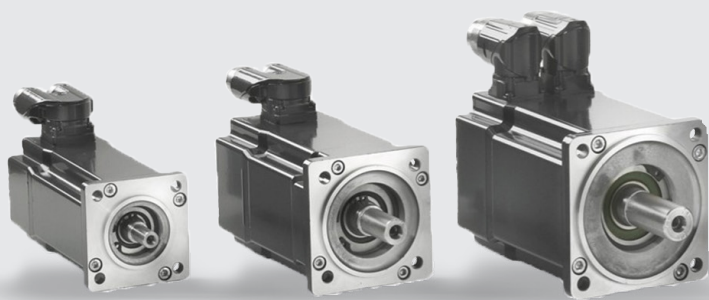
46-47

Die **KeDrive KSM** Servomotoren sind nahezu für alle Servoanwendungen in der Automatisierung geeignet.

Die hohe Drehmomentdichte ermöglicht eine besonders kompakte Bauform.

Je nach Anforderung an Genauigkeit, Robustheit und Sicherheit sind analoge Geber bis hin zu modernen, digitalen Sicherheitsgebern verfügbar. Mit den hochauflösenden Hiperface DSL Gebern lassen sich sichere Hochleistungsapplikationen mit nur einem Kabel realisieren.

Die digitalen Geber sind sowohl in Single- als auch in Multiturn-Ausführung erhältlich. Das elektronische Typenschild mit Parameterspeicher erlaubt eine problemlose Inbetriebnahme des Antriebssystems.



KeDrive KSM

Synchronmotoren

Überblick

- Höchste Zuverlässigkeit
- Große Überlastfähigkeit
- Geringe Drehmomentwelligkeit
- Ein Kabel für Leistung und Gebersignal

Kurzbeschreibung

Die KEBA-Servomotoren der Baureihe KSM erfüllen höchste Ansprüche an Genauigkeit und Laufruhe und zeichnen sich dabei besonders durch ein breites Leistungsspektrum und einen großen Drehzahlbereich aus. Die feine Abstufung von Drehmoment und Drehzahl auf sieben Flanschgrößen sowie bis zu vier Baulängen mit unterschiedlichen Drehzahlen ermöglicht für jeden Anwendungsfall eine optimale Motorendimensionierung. Die hohe Drehmomentdichte macht die Motoren kompakt und dynamisch.

Abhängig vom Anwendungsfall und den Anforderungen an die Positioniergenauigkeit kann aus einer Vielzahl von Motorvarianten und Gebertypen die passende Ausführung ausgewählt werden.

Ab Flanschgröße 100 ist eine Fremdbelüftung als Option verfügbar. Die technischen Daten sind auf Anfrage erhältlich.

Typenschlüssel

KeDrive	KSM	-	040	-	0002	-	E	80	-	0	0	0	DAM	0	01	-	000
Baureihe																	
Flanschmaß	40 mm		040														
	58 mm		055														
	72 mm		070														
	87 mm		085														
	104 mm		100														
	142 mm		140														
	194 mm		190														
Stillstands- drehmoment/ in 1/10 Nm		0,2 Nm		0002													
		1,0 Nm		0010													
		12,0 Nm		0120													
		100,0 Nm		1000													
Zwischenkreisspan- nung			320 V _{DC}		E												
			560 V _{DC}		F												
Drehzahl			8000 min ⁻¹ = 80 x 100		80												
Haltebremse				ohne Haltebremse		0											
				Standard Haltebremse		B											
				mit verstärkter Haltebremse		R											
Wellenausführung				glatte Stahlwelle		0											
				Stahlwelle und Passfedernut		P											
				glatte Stahlwelle und Radialwellendichtring		2											
				Stahlwelle mit Passfedernut und Radialwellendichtring		3											
				Sonderwelle		Y											
				Sonderwelle und Radialwellendichtring		Z											
Kühlung				freie Konvektion		0											
				Vorbereitung für Fremdlüfter		P											
				Fremdlüfter (24 V)		B											
				Wasserkühlung		W											

KeDrive KSM - 040 - 0002 - E 80 - 0 0 0 DAM 0 0I - 0 0 0													
Drehgeber	Resolver 2-polig, sicher angebaut									RAP			
	Singleturn-Absolutwertgeber, 128 SinCos									H2S			
	Multiturn-Absolutwertgeber, 128 SinCos (ST), 4096 Umdrehungen (MT)									H2M			
	Singleturn-Absolutwertgeber, 17 Bit, Singleturn Teil in 17 Bit Safety Ausführung, Single Cable Solution									DAS			
	Multiturn-Absolutwertgeber, 17 Bit (ST) + 12 Bit (MT), Singleturn Teil in 17 Bit Safety Ausführung, Single Cable Solution									DAM			
	Singleturn-Absolutwertgeber, 18 Bit, Single Cable Solution									D2S			
	Multiturn-Absolutwertgeber, 18 Bit (ST) + 12 Bit (MT), Single Cable Solution									D2M			
	Singleturn-Absolutwertgeber 24 Bit, Singleturn Teil in 13 Bit Safety Ausführung, Single Cable Solution									DCS			
	Multiturn-Absolutwertgeber, 24 Bit (ST) + 12 Bit (MT), Singleturn Teil in 13 Bit Safety Ausführung, Single Cable Solution									DCM			
Temperatursensor	ohne Temperatursensor									0			
	KTY84-130 (Geberstecker oder Single Cable Solution)									1			
	KTY84-130 (Leistungsstecker)									2			
Anschlusstechnik	I17 (615, 915) Anschlusstechnik, steckbar										II		
	I17 (915) Single Cable Solution, steckbar										0I		
	M23 (623, 923) Anschlusstechnik, steckbar										AA		
	M23 (923) Single Cable Solution, steckbar										0A		
	I23 (723) Spezial Single Cable Solution, steckbar										0G		
	M40 (940) Leistung, M23 (623) Geber Anschlusstechnik, steckbar										AC		
	I40 (740) Single Cable Solution, steckbar										0H		
	Klemmenkasten (Leistung), M23 (Geber) Anschlusstechnik, steckbar										AT		
	Klemmenkasten Single Cable Solution, steckbar										0T		
Sonderoptionen	ohne Anschlusstechnik										00		
										Standard	0 0 0		

Weitere verfügbare Optionen:

- Optimierte Wicklung für den spezifischen Arbeitspunkt
- Zusatzträgheit für optimierte dynamische Eigenschaften
- Hohlwellen zur direkten Prozessunterstützung
- Doppelwelle zum beidseitigen Abtrieb
- Zahnwellen zur Übertragung großer bzw. ruckartiger Drehmomente
- Sonderwellen für Retrofit von Bestandsmaschinen
- Verstärkte Lagerung für höhere Lasten
- Gehäuseanpassung zur optimalen Integration in den Bauraum
- Luft- und Flüssigkeitskühlung zur Leistungsoptimierung

Symbole und Abkürzungen

Symbol Bedeutung

Symbol	Bedeutung
U_N	Spannungsversorgung
U_{DC}	Zwischenkreisspannung
M_0	Stillstands Drehmoment
M_N	Bemessungs Drehmoment
n_N	Bemessungs Drehzahl
P_N	Bemessungsleistung
M_{max}	Spitzendrehmoment
I_0	Stillstandsstrom
I_N	Bemessungsstrom
I_{max}	Spitzenstrom
t_A	Umgebungstemperatur
T_w	Wicklungsübertemperatur
k_T	Drehmomentkonstante
k_E	Spannungskonstante
$R_{ph-ph,20}$	Wicklungswiderstand
L_{ph-ph}	Wicklungsinduktivität
p	Polpaarzahl
J	Trägheitsmoment mit/ohne Haltebremse
M_{BR}	Haltebremse Haltemoment bei 120°C
U_{BR}	Haltebremse Anschlussspannung
m	Gewicht ohne Haltebremse
m_{Br}	Gewicht mit Haltebremse
τ_{th}	Thermische Zeitkonstante (min)
τ_{el}	Elektrische Zeitkonstante
τ_{mech}	Mechanische Zeitkonstante

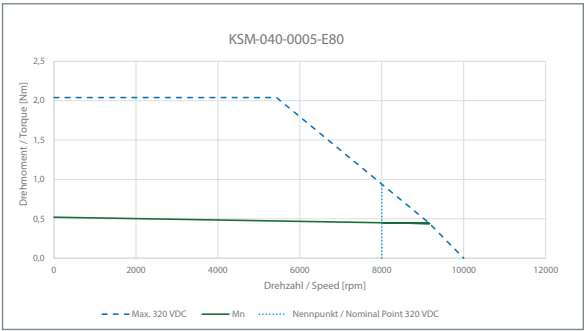
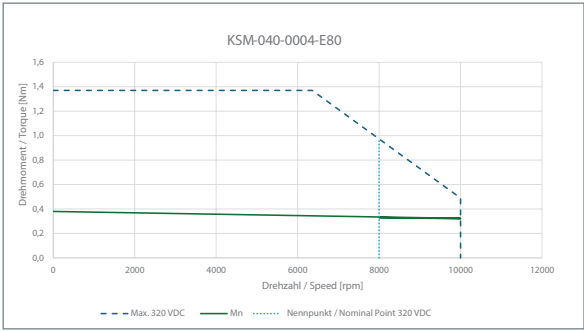
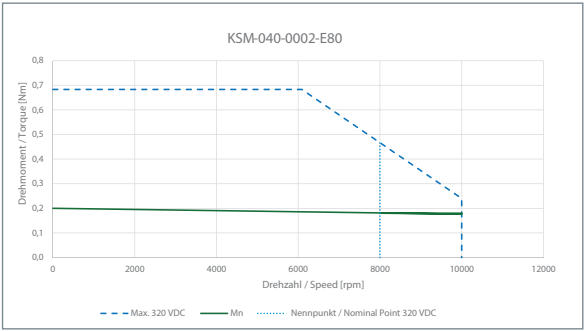
KeDrive KSM-040-000x-E80

Servomotoren

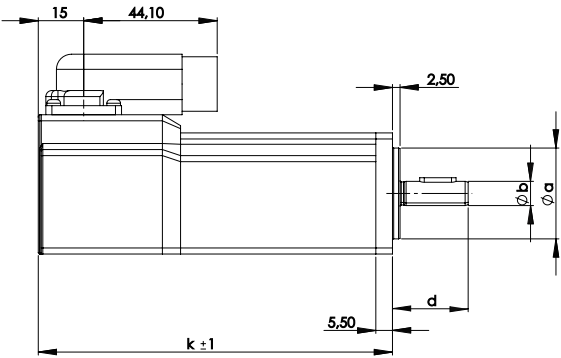
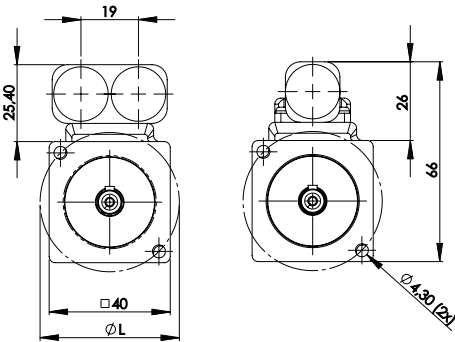
Flanschgröße 40 mm

Bezeichnung	Symbol	KSM-040-0002-E80	KSM-040-0004-E80	KSM-040-0005-E80
Zwischenkreisspannung (V_{DC})	U_{DC}	320		
Stillstandsrehmoment (Nm)	M_0	0,2	0,38	0,52
Bemessungsrehmoment (Nm)	M_N	0,18	0,33	0,45
Bemessungsdrehzahl (min^{-1})	n_N	8000		
Bemessungsleistung (kW)	P_N	0,151	0,276	0,377
Spitzendrehmoment (Nm)	M_{max}	0,683	1,37	2,04
Stillstandsstrom (A_{rms})	I_0	0,76	1,3	1,65
Bemessungsstrom (A_{rms})	I_N	0,73	1,2	1,3
Spitzenstrom (A_{rms})	I_{max}	2,3	4,55	5,9
Umgebungstemperatur ($^{\circ}\text{C}$)	t_A	40		
Wicklungsübertemperatur (K)	T_W	80		
Drehmomentkonstante (Nm/A_{rms})	k_T	0,263	0,292	0,315
Spannungskonstante ($V_{\text{rms}}/\text{kmin}^{-1}$)	k_E	19	19,2	22,7
Wicklungswiderstand (Ohm)	$R_{\text{ph-ph},20}$	38,3	18	14,4
Wicklungsinduktivität (mH)	$L_{\text{ph-ph}}$	21	10,5	9
Polpaarzahl	p	3		
Trägheitsmoment ohne Haltebremse (kgcm^2)	J	0,03	0,05	0,07
Trägheitsmoment mit Haltebremse (kgcm^2)	J	0,06	0,08	0,09
Haltebremse Haltemoment bei 120°C (Nm)	M_{BR}	0,6		
Haltebremse Anschlussspannung (V_{DC})	U_{BR}	24		
Gewicht ohne Haltebremse (kg)	m	0,6	0,71	0,82
Gewicht mit Haltebremse (kg)	m_{BR}	0,81	0,91	1,05
Thermische Zeitkonstante (min)	τ_{th}	9	9	10
Elektrische Zeitkonstante (ms)	τ_{el}	0,55	0,58	0,63
Mechanische Zeitkonstante (s)	τ_{mech}	0,014	0,013	0,013
Anschluss technik für Single Cable Solution		I17		
Anschluss technik für Resolver und Hiperface		I17		

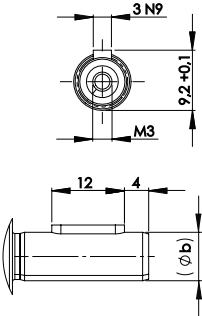
Kennlinie



Abmaße



Passfeder DIN6885-A



	Maß	KSM-040-0002-E80	KSM-040-0004-E80	KSM-040-0005-E80
Baulänge (ohne Haltebremse)	k	97	117	137
Baulänge (mit Haltebremse)	k	129	149	169
Kantenmaß	r	40		
Wellenlänge	d	25		
Wellendurchmesser	b	8 h7		
Zentrierdurchmesser	a	30 h7		
Lochkreisdurchmesser	L	46		
Alle Angaben in mm				

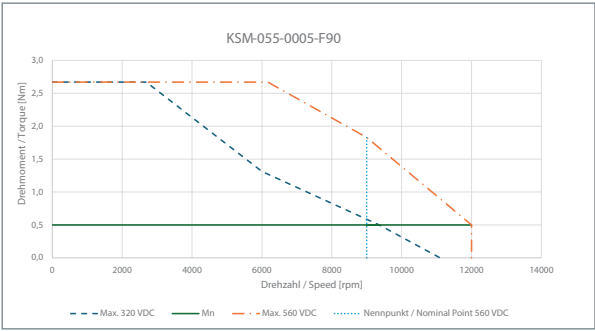
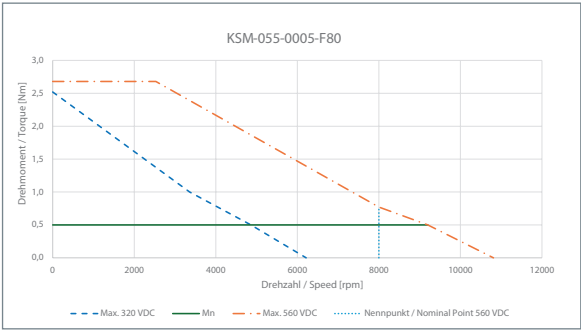
KeDrive KSM-055-0005-Fxx

Servomotoren

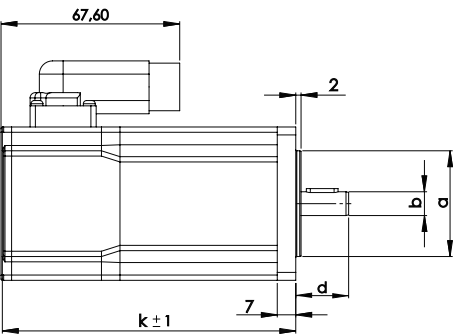
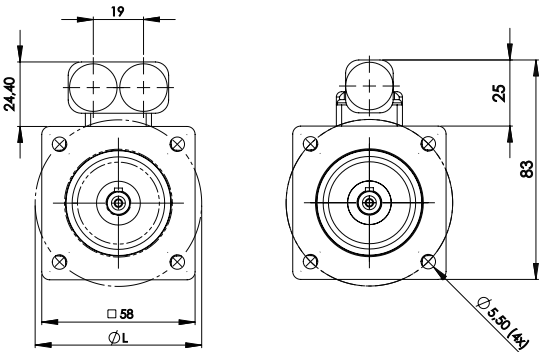
Flanschgröße 55 mm

Bezeichnung	Symbol	KSM-055-0005-F80	KSM-055-0005-F90
Zwischenkreisspannung (V_{DC})	U_{DC}	560	
Stillstandsrehmoment (Nm)	M_0	0,5	
Bemessungsrehmoment (Nm)	M_N	0,5	
Bemessungsdrehzahl (min^{-1})	n_N	8000	9000
Bemessungsleistung (kW)	P_N	0,419	0,471
Spitzendrehmoment (Nm)	M_{max}	2,68	2,67
Stillstandsstrom (A_{rms})	I_0	0,85	1,6
Bemessungsstrom (A_{rms})	I_N	0,85	1,6
Spitzenstrom (A_{rms})	I_{max}	4,9	8,6
Umgebungstemperatur ($^{\circ}\text{C}$)	t_A	40	
Wicklungsübertemperatur (K)	T_W	100	
Drehmomentkonstante (Nm/A_{rms})	k_T	0,588	0,313
Spannungskonstante ($V_{\text{rms}}/\text{kmin}^{-1}$)	k_E	37	20,7
Wicklungswiderstand (Ohm)	$R_{\text{ph-ph},20}$	39,4	12,3
Wicklungsinduktivität (mH)	$L_{\text{ph-ph}}$	67	21,6
Polpaarzahl	p	3	
Trägheitsmoment ohne Haltebremse (kgcm^2)	J	0,14	
Trägheitsmoment mit Haltebremse (kgcm^2)	J	0,21	
Haltebremse Haltemoment bei 120°C (Nm)	M_{BR}	2	
Haltebremse Anschlussspannung (V_{DC})	U_{BR}	24	
Gewicht ohne Haltebremse (kg)	m	1	
Gewicht mit Haltebremse (kg)	m_{Br}	1,3	
Thermische Zeitkonstante (min)	τ_{th}	10	
Elektrische Zeitkonstante (ms)	τ_{el}	1,70	1,76
Mechanische Zeitkonstante (s)	τ_{mech}	0,023	0,026
Anschlusstechnik für Single Cable Solution		I17	
Anschlusstechnik für Resolver und Hiperface		I17	

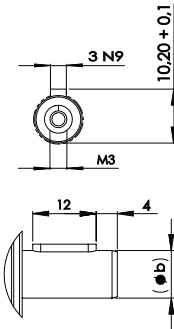
Kennlinie



Abmaße



Passfedern DIN6885 Form A



	Maß	KSM-055-0005-F80	KSM-055-0005-F90
Baulänge (ohne Haltebremse)	k	111,5	
Baulänge (mit Haltebremse)	k	146	
Kantenmaß	r	58	
Wellenlänge	d	20	
Wellendurchmesser	b	9 k6	
Zentrierdurchmesser	a	40 j6	
Lochkreisdurchmesser	L	63	

Alle Angaben in mm

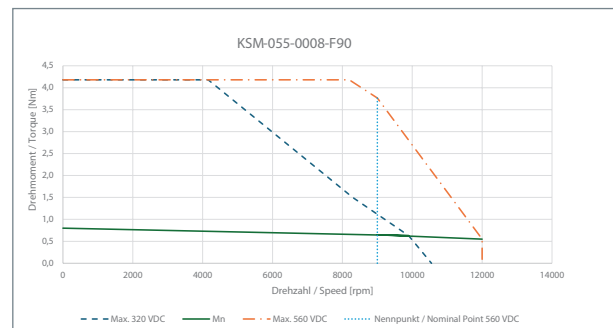
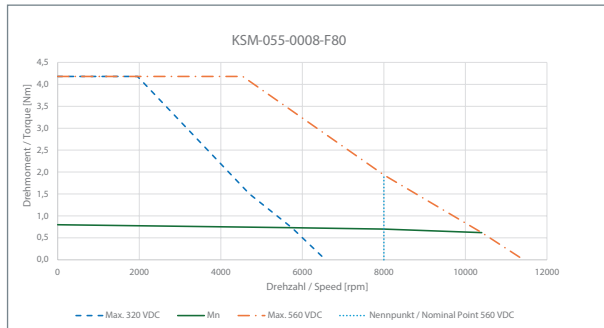
KeDrive KSM-055-0008-Fxx

Servomotoren

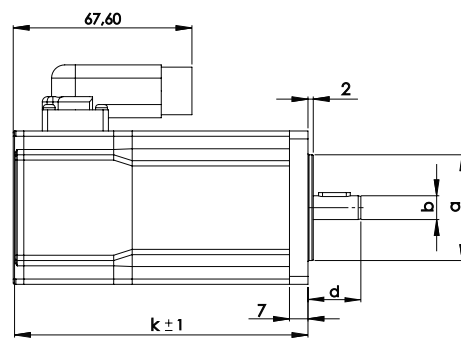
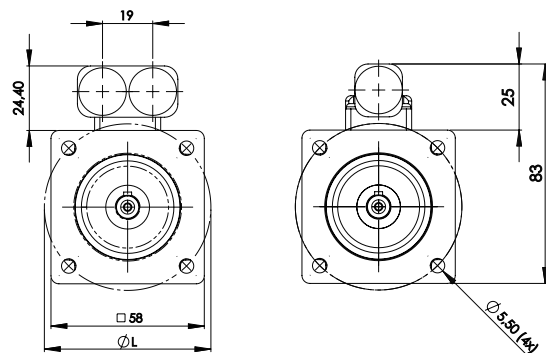
Flanschgröße 55 mm

Bezeichnung	Symbol	KSM-055-0008-F80	KSM-055-0008-F90
Zwischenkreisspannung (V_{DC})	U_{DC}	560	
Stillstandsrehmoment (Nm)	M_0	0,8	
Bemessungsrehmoment (Nm)	M_N	0,7	0,65
Bemessungsdrehzahl (min^{-1})	n_N	8000	9000
Bemessungsleistung (kW)	P_N	0,586	0,613
Spitzendrehmoment (Nm)	M_{max}	4,18	
Stillstandsstrom (A_{rms})	I_0	1,5	2,44
Bemessungsstrom (A_{rms})	I_N	1,3	1,95
Spitzenstrom (A_{rms})	I_{max}	7,7	12,6
Umgebungstemperatur ($^{\circ}\text{C}$)	t_A	40	
Wicklungsübertemperatur (K)	T_W	100	
Drehmomentkonstante (Nm/A_{rms})	k_T	0,533	0,328
Spannungskonstante (V_{rms}/kmin^{-1})	k_E	35	21,8
Wicklungswiderstand (Ohm)	$R_{ph-ph,20}$	13,2	5,1
Wicklungsinduktivität (mH)	L_{ph-ph}	30,1	11,2
Polpaarzahl	p	3	
Trägheitsmoment ohne Haltebremse (kgcm^2)	J	0,26	
Trägheitsmoment mit Haltebremse (kgcm^2)	J	0,33	
Haltebremse Haltemoment bei 120°C (Nm)	M_{BR}	2	
Haltebremse Anschlussspannung (V_{DC})	U_{BR}	24	
Gewicht ohne Haltebremse (kg)	m	1,3	
Gewicht mit Haltebremse (kg)	m_{Br}	1,6	
Thermische Zeitkonstante (min)	τ_{th}	13	
Elektrische Zeitkonstante (ms)	τ_{el}	2,28	2,20
Mechanische Zeitkonstante (s)	τ_{mech}	0,031	0,038
Anschlusstechnik für Single Cable Solution		I17	
Anschlusstechnik für Resolver und Hiperface		I17	

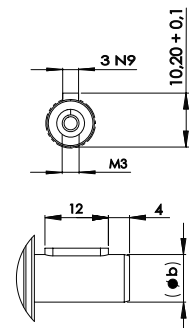
Kennlinie



Abmaße



Passfeder DIN6885 Form A



	Maß	KSM-055-0008-F80	KSM-055-0008-F90
Baulänge (ohne Haltebremse)	k	133,5	
Baulänge (mit Haltebremse)	k	168	
Kantenmaß	r	58	
Wellenlänge	d	20	
Wellendurchmesser	b	9 k6	
Zentrierdurchmesser	a	40 j6	
Lochkreisdurchmesser	L	63	
Alle Angaben in mm			

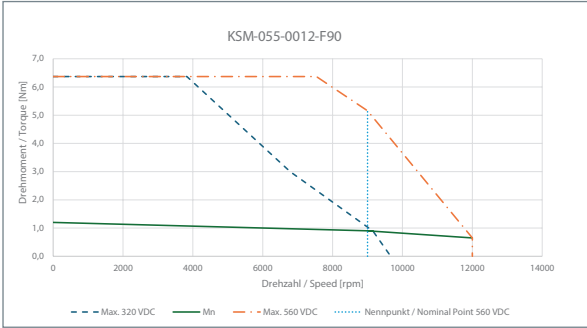
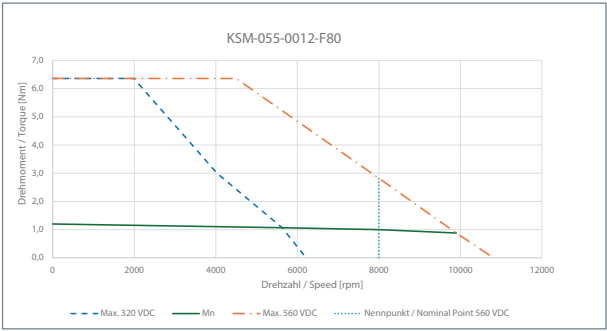
KeDrive KSM-055-0012-Fxx

Servomotoren

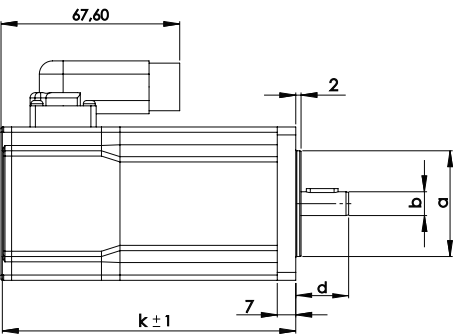
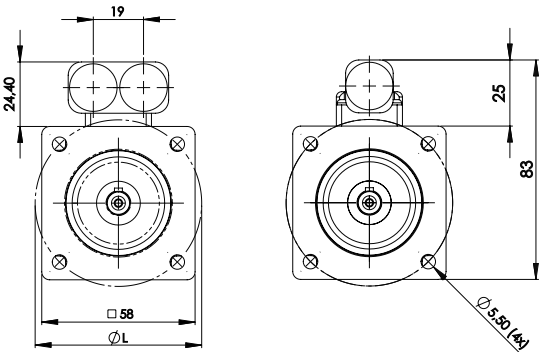
Flanschgröße 55 mm

Bezeichnung	Symbol	KSM-055-0012-F80	KSM-055-0012-F90
Zwischenkreisspannung (V _{DC})	U _{DC}	560	
Stillstandsrehmoment (Nm)	M ₀	1,2	
Bemessungsrehmoment (Nm)	M _N	1	0,9
Bemessungsdrehzahl (min ⁻¹)	n _N	8000	9000
Bemessungsleistung (kW)	P _N	0,838	0,848
Spitzendrehmoment (Nm)	M _{max}	6,36	6,37
Stillstandsstrom (A _{rms})	I ₀	2,2	3,4
Bemessungsstrom (A _{rms})	I _N	1,85	2,85
Spitzenstrom (A _{rms})	I _{max}	11,4	17,7
Umgebungstemperatur (°C)	t _A	40	
Wicklungsübertemperatur (K)	T _W	100	
Drehmomentkonstante (Nm/A _{rms})	k _T	0,545	0,353
Spannungskonstante (V _{rms} /kmin ⁻¹)	k _E	37	23,8
Wicklungswiderstand (Ohm)	R _{ph-ph,20}	8,5	3,6
Wicklungsinduktivität (mH)	L _{ph-ph}	20,8	8,7
Polpaarzahl	p	3	
Trägheitsmoment ohne Haltebremse (kgcm ²)	J	0,38	
Trägheitsmoment mit Haltebremse (kgcm ²)	J	0,45	
Haltebremse Haltemoment bei 120°C (Nm)	M _{BR}	2	
Haltebremse Anschlussspannung (V _{DC})	U _{BR}	24	
Gewicht ohne Haltebremse (kg)	m	1,7	
Gewicht mit Haltebremse (kg)	m _{Br}	1,9	
Thermische Zeitkonstante (min)	τ _{th}	16	
Elektrische Zeitkonstante (ms)	τ _{el}	2,45	2,42
Mechanische Zeitkonstante (s)	τ _{mech}	0,032	0,040
Anschluss technik für Single Cable Solution		I17	
Anschluss technik für Resolver und Hiperface		I17	

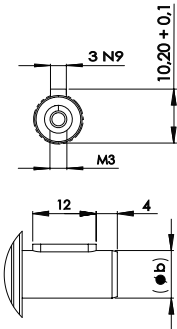
Kennlinie



Abmaße



Passfeder DIN6885 Form A



	Maß	KSM-055-0012-F80	KSM-055-0012-F90
Baulänge (ohne Haltebremse)	k	155,5	
Baulänge (mit Haltebremse)	k	190	
Kantenmaß	r	58	
Wellenlänge	d	20	
Wellendurchmesser	b	9 k6	
Zentrierdurchmesser	a	40 j6	
Lochkreisdurchmesser	L	63	

Alle Angaben in mm

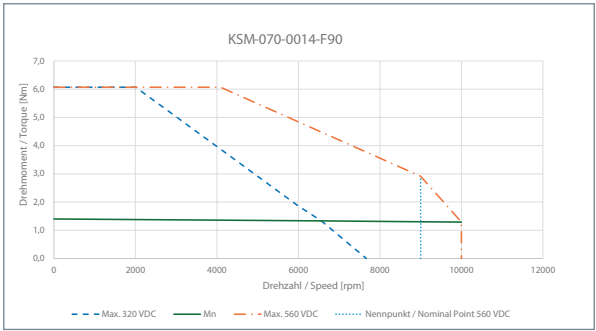
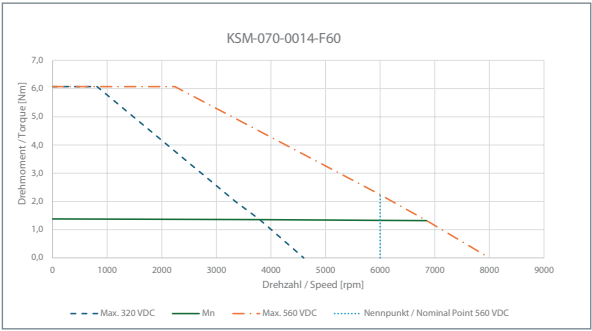
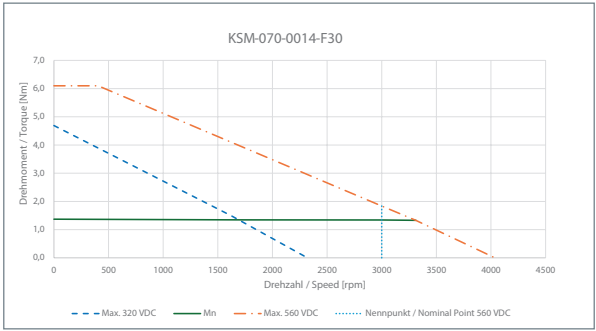
KeDrive KSM-070-0014-Fxx

Servomotoren

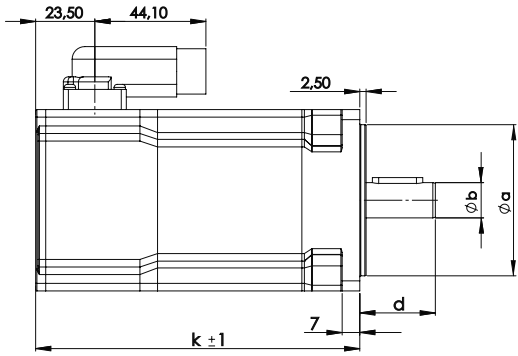
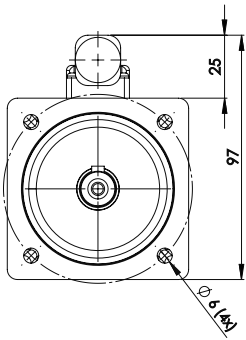
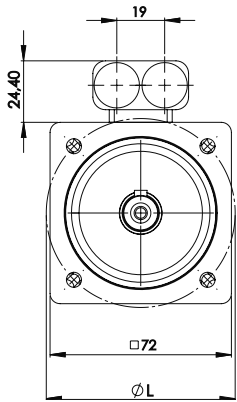
Flanschgröße 70 mm

Bezeichnung	Symbol	KSM-070-0014-F30	KSM-070-0014-F60	KSM-070-0014-F90
Zwischenkreisspannung (V_{DC})	U_{DC}	560		
Stillstandsrehmoment (Nm)	M_0	1,37	1,38	1,4
Bemessungsrehmoment (Nm)	M_N	1,34	1,33	1,3
Bemessungsdrehzahl (min^{-1})	n_N	3000	6000	9000
Bemessungsleistung (kW)	P_N	0,421	0,836	1,23
Spitzendrehmoment (Nm)	M_{max}	6,1	6,07	6,07
Stillstandsstrom (A_{rms})	I_0	1	1,95	3,2
Bemessungsstrom (A_{rms})	I_N	0,95	1,9	3
Spitzenstrom (A_{rms})	I_{max}	5,5	10,7	17,6
Umgebungstemperatur ($^{\circ}\text{C}$)	t_A	40		
Wicklungsübertemperatur (K)	T_W	100		
Drehmomentkonstante (Nm/A_{rms})	k_T	1,37	0,708	0,438
Spannungskonstante (V_{rms}/kmin^{-1})	k_E	99	50	30
Wicklungswiderstand (Ohm)	$R_{ph-ph,20}$	51	12,6	5
Wicklungsinduktivität (mH)	L_{ph-ph}	134	36	13,3
Polpaarzahl	p	4		
Trägheitsmoment ohne Haltebremse (kgcm^2)	J	0,47		
Trägheitsmoment mit Haltebremse (kgcm^2)	J	0,55		
Haltebremse Haltemoment bei 120°C (Nm)	M_{BR}	2		
Haltebremse Anschlussspannung (V_{DC})	U_{BR}	24		
Gewicht ohne Haltebremse (kg)	m	1,8		
Gewicht mit Haltebremse (kg)	m_{Br}	2,2		
Thermische Zeitkonstante (min)	τ_{th}	24		
Elektrische Zeitkonstante (ms)	τ_{el}	2,63	2,86	2,66
Mechanische Zeitkonstante (s)	τ_{mech}	0,011	0,022	0,022
Anschluss technik für Single Cable Solution		I17		
Anschluss technik für Resolver und Hiperface		I17		

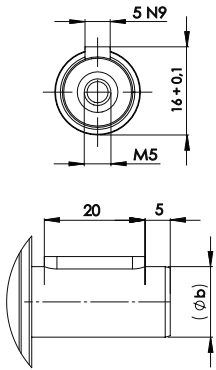
Kennlinie



Abmaße



Passfeder DIN6885 Form A



	Maß	KSM-070-0014-F30	KSM-070-0014-F60	KSM-070-0014-F90
Baulänge (ohne Haltebremse)	k	129		
Baulänge (mit Haltebremse)	k	168		
Kantenmaß	r	72		
Wellenlänge	d	30		
Wellendurchmesser	b	14 k6		
Zentrierdurchmesser	a	60 j6		
Lochkreisdurchmesser	L	75		
Alle Angaben in mm				

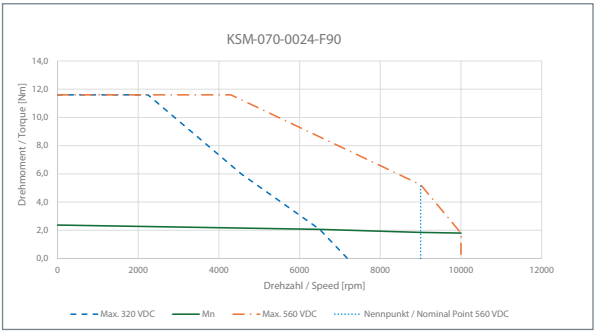
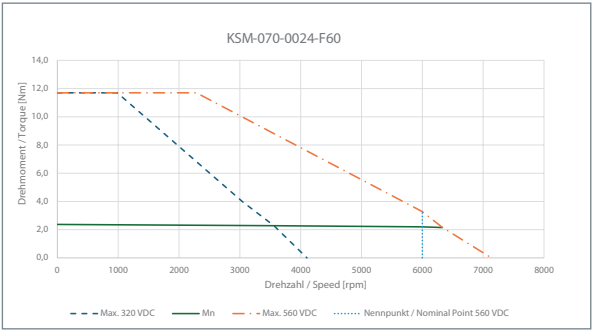
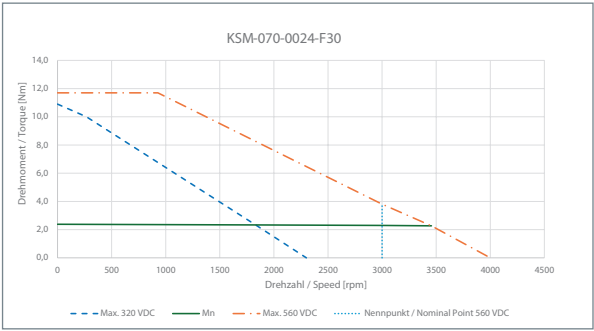
KeDrive KSM-070-0024-Fxx

Servomotoren

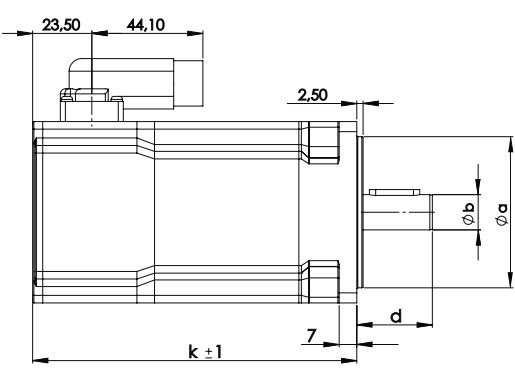
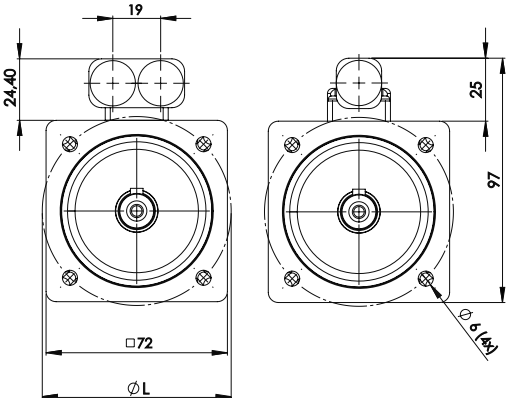
Flanschgröße 70 mm

Bezeichnung	Symbol	KSM-070-0024-F30	KSM-070-0024-F60	KSM-070-0024-F90
Zwischenkreisspannung (V_{DC})	U_{DC}	560		
Stillstandsrehmoment (Nm)	M_0	2,38	2,37	2,37
Bemessungsrehmoment (Nm)	M_N	2,3	2,2	1,85
Bemessungsdrehzahl (min^{-1})	n_N	3000	6000	9000
Bemessungsleistung (kW)	P_N	0,723	1,38	1,74
Spitzendrehmoment (Nm)	M_{max}	11,7	11,7	11,6
Stillstandsstrom (A_{rms})	I_0	1,7	2,95	5,1
Bemessungsstrom (A_{rms})	I_N	1,6	2,75	4,1
Spitzenstrom (A_{rms})	I_{max}	9,6	17,2	29,5
Umgebungstemperatur ($^{\circ}\text{C}$)	t_A	40		
Wicklungsübertemperatur (K)	T_W	100		
Drehmomentkonstante (Nm/A_{rms})	k_T	1,4	0,803	0,465
Spannungskonstante ($V_{\text{rms}}/\text{kmin}^{-1}$)	k_E	100	56	32
Wicklungswiderstand (Ohm)	$R_{\text{ph-ph},20}$	21	6,5	2,2
Wicklungsinduktivität (mH)	$L_{\text{ph-ph}}$	71,9	22,6	7,7
Polpaarzahl	p	4		
Trägheitsmoment ohne Haltebremse (kgcm^2)	J	0,85		
Trägheitsmoment mit Haltebremse (kgcm^2)	J	0,93		
Haltebremse Haltemoment bei 120°C (Nm)	M_{BR}	2		
Haltebremse Anschlussspannung (V_{DC})	U_{BR}	24		
Gewicht ohne Haltebremse (kg)	m	2,4		
Gewicht mit Haltebremse (kg)	m_{Br}	2,8		
Thermische Zeitkonstante (min)	τ_{th}	26		
Elektrische Zeitkonstante (ms)	τ_{el}	3,42	3,48	3,50
Mechanische Zeitkonstante (s)	τ_{mech}	0,012	0,024	0,024
Anschlusstechnik für Single Cable Solution		I17		
Anschlusstechnik für Resolver und Hiperface		I17		

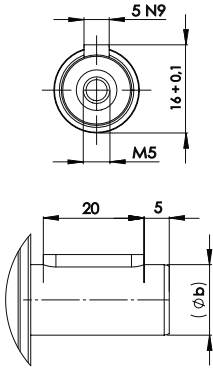
Kennlinie



Abmaße



Passfeder DIN6885 Form A



	Maß	KSM-070-0024-F30	KSM-070-0024-F60	KSM-070-0024-F90
Baulänge (ohne Haltebremse)	k	154		
Baulänge (mit Haltebremse)	k	194		
Kantenmaß	r	72		
Wellenlänge	d	30		
Wellendurchmesser	b	14 k6		
Zentrierdurchmesser	a	60 j6		
Lochkreisdurchmesser	L	75		
Alle Angaben in mm				

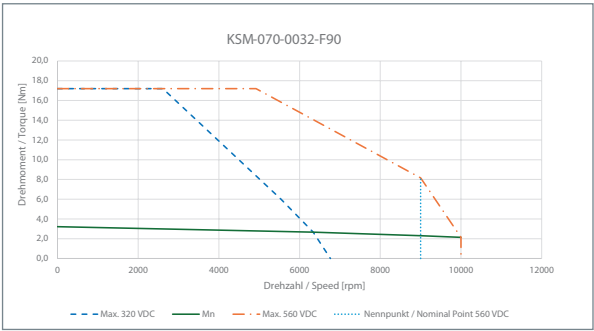
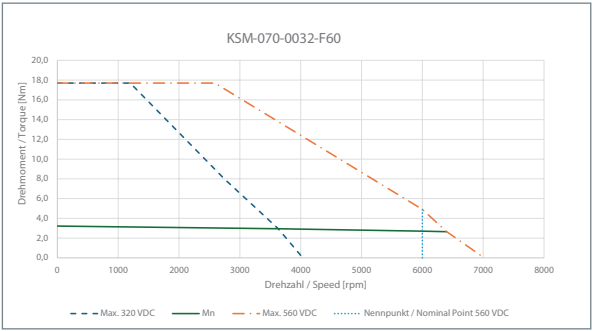
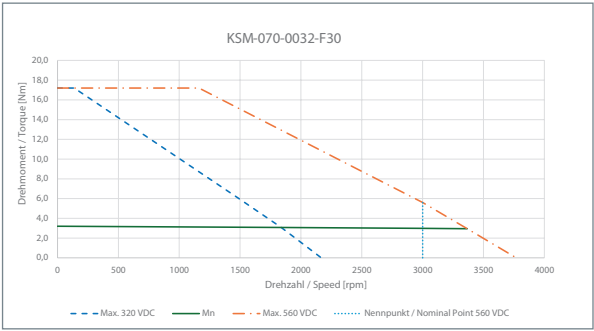
KeDrive KSM-070-0032-Fxx

Servomotoren

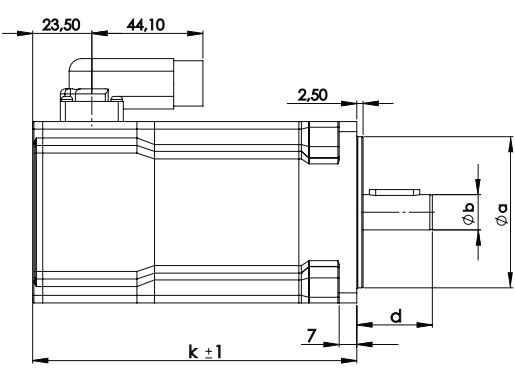
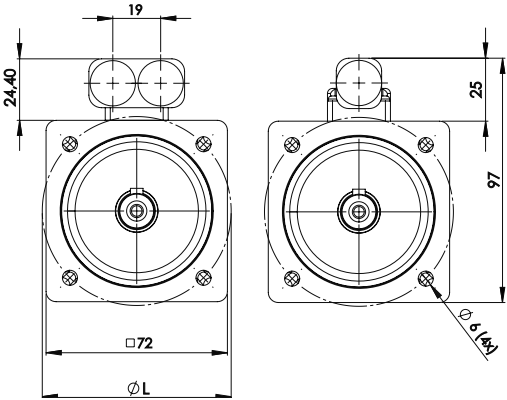
Flanschgröße 70 mm

Bezeichnung	Symbol	KSM-070-0032-F30	KSM-070-0032-F60	KSM-070-0032-F90
Zwischenkreisspannung (V_{DC})	U_{DC}	560		
Stillstandsrehmoment (Nm)	M_0	3,2	3,22	3,22
Bemessungsrehmoment (Nm)	M_N	2,98	2,7	2,3
Bemessungsdrehzahl (min^{-1})	n_N	3000	6000	9000
Bemessungsleistung (kW)	P_N	0,936	1,7	2,17
Spitzendrehmoment (Nm)	M_{max}	17,2	17,7	17,2
Stillstandsstrom (A_{rms})	I_0	2,1	4,1	6,8
Bemessungsstrom (A_{rms})	I_N	2	3,6	5,1
Spitzenstrom (A_{rms})	I_{max}	12,9	24,6	39,8
Umgebungstemperatur ($^{\circ}\text{C}$)	t_A	40		
Wicklungsübertemperatur (K)	T_W	100		
Drehmomentkonstante (Nm/A_{rms})	k_T	1,52	0,785	0,474
Spannungskonstante (V_{rms}/kmin^{-1})	k_E	106	57	34
Wicklungswiderstand (Ohm)	$R_{ph-ph,20}$	13,2	3,9	1,35
Wicklungsinduktivität (mH)	L_{ph-ph}	46,3	14	4,9
Polpaarzahl	p	4		
Trägheitsmoment ohne Haltebremse (kgcm^2)	J	1,23		
Trägheitsmoment mit Haltebremse (kgcm^2)	J	1,46		
Haltebremse Haltemoment bei 120°C (Nm)	M_{BR}	3,5		
Haltebremse Anschlussspannung (V_{DC})	U_{BR}	24		
Gewicht ohne Haltebremse (kg)	kg	3		
Gewicht mit Haltebremse (kg)	kg	3,6		
Thermische Zeitkonstante (min)	τ_{th}	28		
Elektrische Zeitkonstante (ms)	τ_{el}	3,51	3,59	3,63
Mechanische Zeitkonstante (s)	τ_{mech}	0,013	0,029	0,029
Anschluss technik für Single Cable Solution		I17		
Anschluss technik für Resolver und Hiperface		I17		

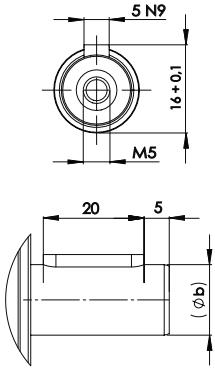
Kennlinie



Abmaße



Passfeder DIN6885 Form A



	Maß	KSM-070-0032-F30	KSM-070-0032-F60	KSM-070-0032-F90
Baulänge (ohne Haltebremse)	k	180		
Baulänge (mit Haltebremse)	k	229		
Kantenmaß	r	72		
Wellenlänge	d	30		
Wellendurchmesser	b	14 k6		
Zentrierdurchmesser	a	60 j6		
Lochkreisdurchmesser	L	75		

Alle Angaben in mm

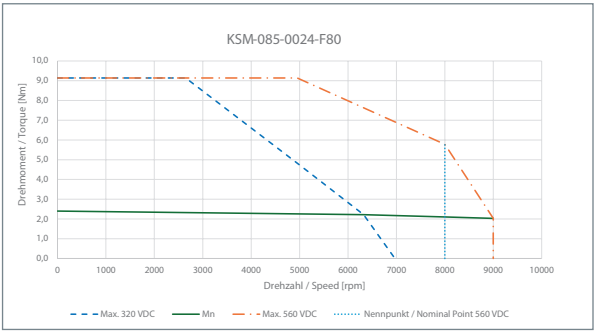
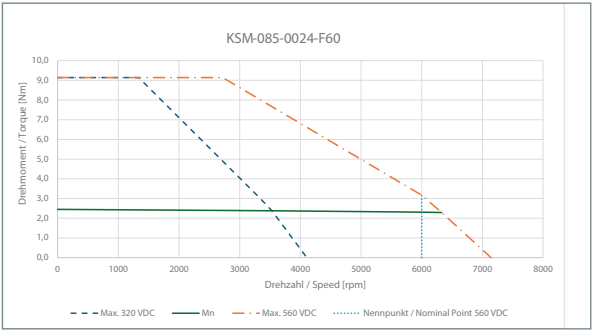
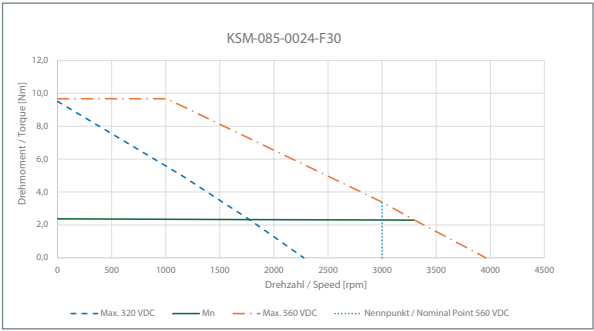
KeDrive KSM-085-0024-Fxx

Servomotoren

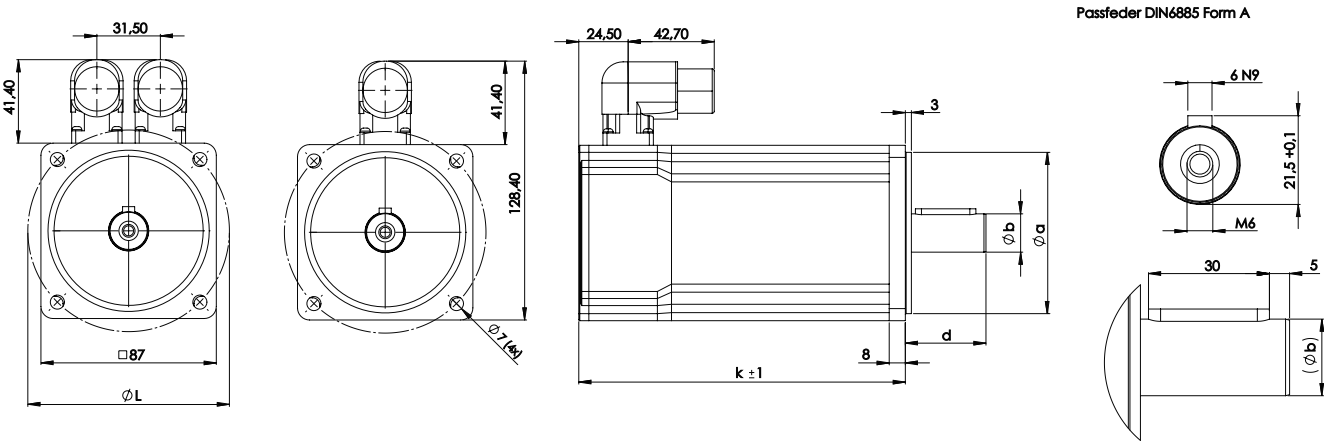
Flanschgröße 85 mm

Bezeichnung	Symbol	KSM-085-0024-F30	KSM-085-0024-F60	KSM-085-0024-F80
Zwischenkreisspannung (V_{DC})	U_{DC}	560		
Stillstandsrehmoment (Nm)	M_0	2,37	2,45	2,4
Bemessungsrehmoment (Nm)	M_N	2,3	2,31	2,1
Bemessungsdrehzahl (min^{-1})	n_N	3000	6000	8000
Bemessungsleistung (kW)	P_N	0,723	1,45	1,76
Spitzendrehmoment (Nm)	M_{max}	9,67	9,14	9,14
Stillstandsstrom (A_{rms})	I_0	1,65	3	5,25
Bemessungsstrom (A_{rms})	I_N	1,6	2,9	4,6
Spitzenstrom (A_{rms})	I_{max}	8,3	13,6	23,3
Umgebungstemperatur ($^{\circ}\text{C}$)	t_A	40		
Wicklungsübertemperatur (K)	T_W	100		
Drehmomentkonstante (Nm/A_{rms})	k_T	1,44	0,817	0,457
Spannungskonstante ($V_{\text{rms}}/\text{kmin}^{-1}$)	k_E	101	56	33
Wicklungswiderstand (Ohm)	$R_{\text{ph-ph},20}$	22,5	6,1	2,21
Wicklungsinduktivität (mH)	$L_{\text{ph-ph}}$	83,1	25	8,5
Polpaarzahl	p	4		
Trägheitsmoment ohne Haltebremse (kgcm^2)	J	1,08		
Trägheitsmoment mit Haltebremse (kgcm^2)	J	1,73		
Haltebremse Haltemoment bei 120°C (Nm)	M_{BR}	9		
Haltebremse Anschlussspannung (V_{DC})	U_{BR}	24		
Gewicht ohne Haltebremse (kg)	m	2,8		
Gewicht mit Haltebremse (kg)	m_{Br}	3,6		
Thermische Zeitkonstante (min)	τ_{th}	30		
Elektrische Zeitkonstante (ms)	τ_{el}	3,69	4,10	3,85
Mechanische Zeitkonstante (s)	τ_{mech}	0,015	0,029	0,029
Anschluss technik für Single Cable Solution		I17		
Anschluss technik für Resolver und Hiperface		I17		

Kennlinie



Abmaße



	Maß	KSM-085-0024-F30	KSM-085-0024-F60	KSM-085-0024-F80
Baulänge (ohne Haltebremse)	k	132		
Baulänge (mit Haltebremse)	k	179,5		
Kantenmaß	r	87		
Wellenlänge	d	40		
Wellendurchmesser	b	19 k6		
Zentrierdurchmesser	a	80 j6		
Lochkreisdurchmesser	L	100		

Alle Angaben in mm

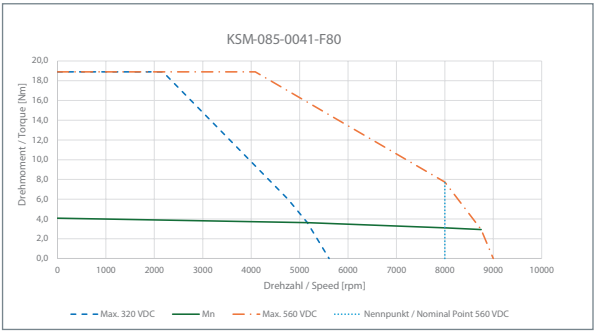
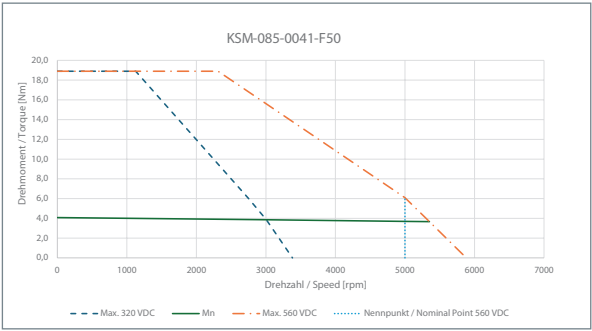
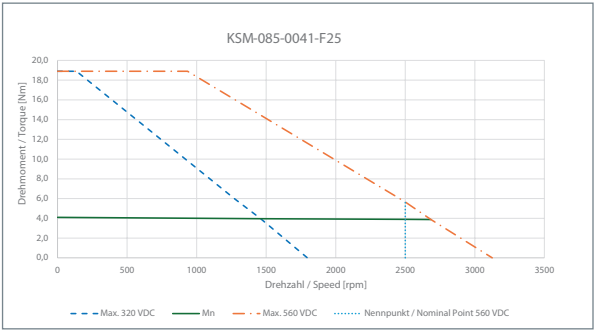
KeDrive KSM-085-0041-Fxx

Servomotoren

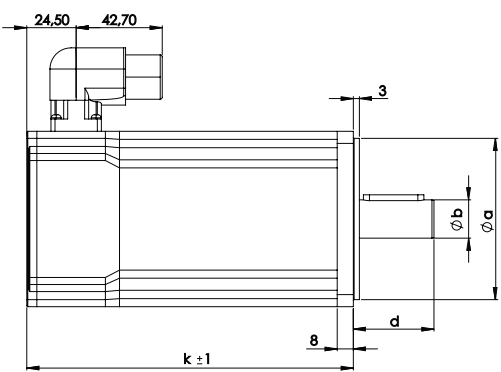
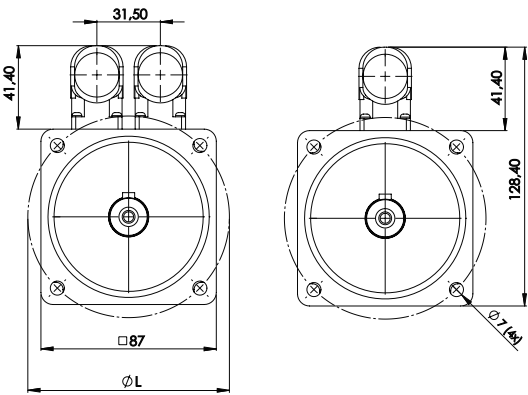
Flanschgröße 85 mm

Bezeichnung	Symbol	KSM-085-0041-F25	KSM-085-0041-F50	KSM-085-0041-F80
Zwischenkreisspannung (V_{DC})	U_{DC}	560		
Stillstandsrehmoment (Nm)	M_0	4,1		
Bemessungsrehmoment (Nm)	M_N	3,9	3,7	3,1
Bemessungsdrehzahl (min^{-1})	n_N	2500	5000	8000
Bemessungsleistung (kW)	P_N	1,02	1,94	2,6
Spitzendrehmoment (Nm)	M_{max}	18,9		
Stillstandsstrom (A_{rms})	I_0	2,15	4,1	6,9
Bemessungsstrom (A_{rms})	I_N	2,05	3,8	5,2
Spitzenstrom (A_{rms})	I_{max}	11,8	22,7	37,6
Umgebungstemperatur ($^{\circ}\text{C}$)	t_A	40		
Wicklungsübertemperatur (K)	T_W	100		
Drehmomentkonstante (Nm/A_{rms})	k_T	1,91	1	0,594
Spannungskonstante (V_{rms}/kmin^{-1})	k_E	128	68	41
Wicklungswiderstand (Ohm)	$R_{ph-ph,20}$	14,2	3,7	1,4
Wicklungsinduktivität (mH)	L_{ph-ph}	64,9	17,4	6,3
Polpaarzahl	p	4		
Trägheitsmoment ohne Haltebremse (kgcm^2)	J	1,98		
Trägheitsmoment mit Haltebremse (kgcm^2)	J	2,63		
Haltebremse Haltemoment bei 120°C (Nm)	M_{BR}	9		
Haltebremse Anschlussspannung (V_{DC})	U_{BR}	24		
Gewicht ohne Haltebremse (kg)	m	3,8		
Gewicht mit Haltebremse (kg)	m_{Br}	4,7		
Thermische Zeitkonstante (min)	τ_{th}	33		
Elektrische Zeitkonstante (ms)	τ_{el}	4,57	4,70	4,50
Mechanische Zeitkonstante (s)	τ_{mech}	0,013	0,028	0,028
Anschlusstechnik für Single Cable Solution		M23		
Anschlusstechnik für Resolver und Hiperface		M23		

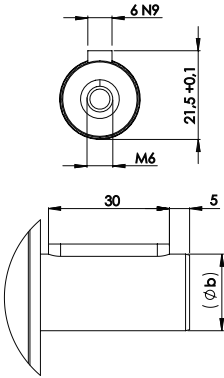
Kennlinie



Abmaße



Passfeder DIN6885 Form A



	Maß	KSM-085-0041-F25	KSM-085-0041-F50	KSM-085-0041-F80
Baulänge (ohne Haltebremse)	k	162		
Baulänge (mit Haltebremse)	k	209,5		
Kantenmaß	r	87		
Wellenlänge	d	40		
Wellendurchmesser	b	19 k6		
Zentrierdurchmesser	a	80 j6		
Lochkreisdurchmesser	L	100		
Alle Angaben in mm				

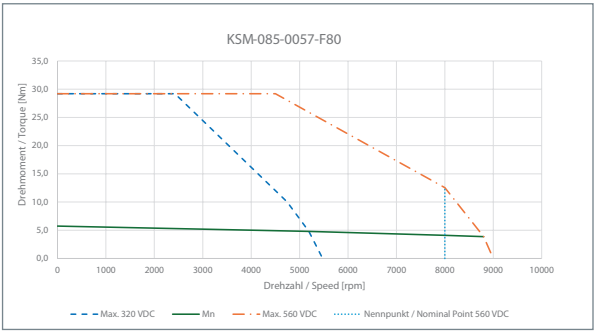
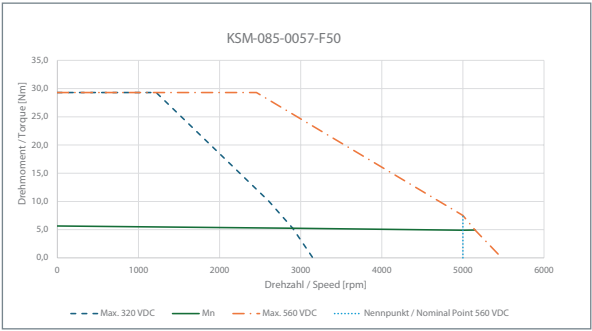
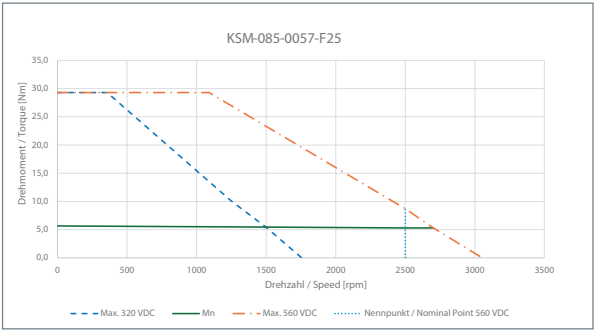
KeDrive KSM-085-0057-Fxx

Servomotoren

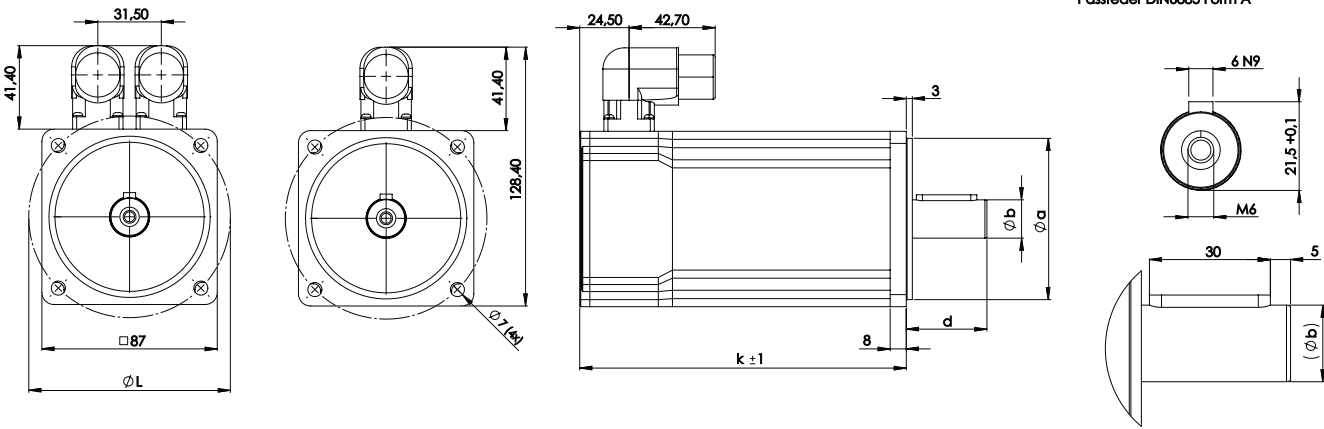
Flanschgröße 85 mm

Bezeichnung	Symbol	KSM-085-0057-F25	KSM-085-0057-F50	KSM-085-0057-F80
Zwischenkreisspannung (V_{DC})	U_{DC}	560		
Stillstandsrehmoment (Nm)	M_0	5,65	5,65	5,6
Bemessungsrehmoment (Nm)	M_N	5,3	4,9	4,1
Bemessungsdrehzahl (min^{-1})	n_N	2500	5000	8000
Bemessungsleistung (kW)	P_N	1,39	2,57	3,43
Spitzendrehmoment (Nm)	M_{max}	29,3	29,3	29,2
Stillstandsstrom (A_{rms})	I_0	2,9	5,4	9,3
Bemessungsstrom (A_{rms})	I_N	2,7	4,75	6,9
Spitzenstrom (A_{rms})	I_{max}	16,6	31	53,9
Umgebungstemperatur ($^{\circ}\text{C}$)	t_A	40		
Wicklungsübertemperatur (K)	T_W	100		
Drehmomentkonstante (Nm/A_{rms})	k_T	1,95	1,05	0,602
Spannungskonstante ($V_{\text{rms}}/\text{kmin}^{-1}$)	k_E	131	73	42
Wicklungswiderstand (Ohm)	$R_{\text{ph-ph},20}$	8,2	2,4	0,83
Wicklungsinduktivität (mH)	$L_{\text{ph-ph}}$	42	11,7	3,9
Polpaarzahl	p	4		
Trägheitsmoment ohne Haltebremse (kgcm^2)	J	2,87		
Trägheitsmoment mit Haltebremse (kgcm^2)	J	3,52		
Haltebremse Haltemoment bei 120°C (Nm)	M_{BR}	9		
Haltebremse Anschlussspannung (V_{DC})	U_{BR}	24		
Gewicht ohne Haltebremse (kg)	m	4,9		
Gewicht mit Haltebremse (kg)	m_{Br}	5,8		
Thermische Zeitkonstante (min)	τ_{th}	36		
Elektrische Zeitkonstante (ms)	τ_{el}	5,12	4,88	4,70
Mechanische Zeitkonstante (s)	τ_{mech}	0,014	0,031	0,031
Anschluss technik für Single Cable Solution		M23		
Anschluss technik für Resolver und Hiperface		M23		

Kennlinie



Abmaße



	Maß	KSM-085-0057-F25	KSM-085-0057-F50	KSM-085-0057-F80
Baulänge (ohne Haltebremse)	k	192		
Baulänge (mit Haltebremse)	k	239,5		
Kantenmaß	r	87		
Wellenlänge	d	40		
Wellendurchmesser	b	19 k6		
Zentrierdurchmesser	a	80 j6		
Lochkreisdurchmesser	L	100		

Alle Angaben in mm

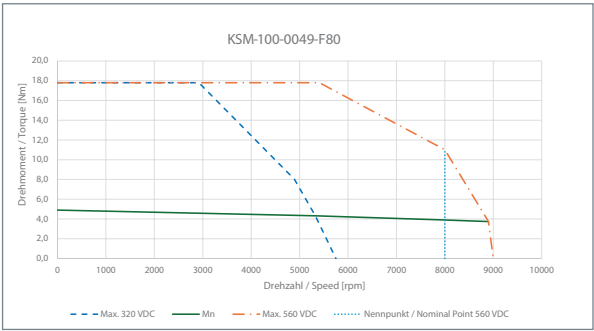
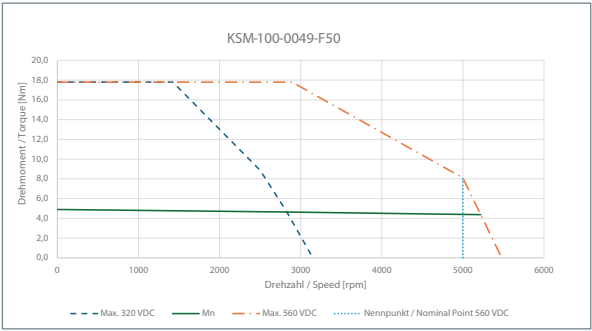
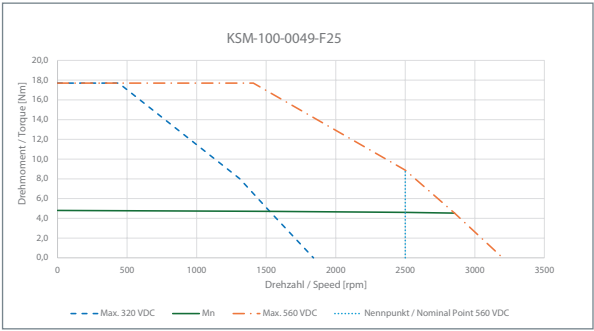
KeDrive KSM-100-0049-Fxx

Servomotoren

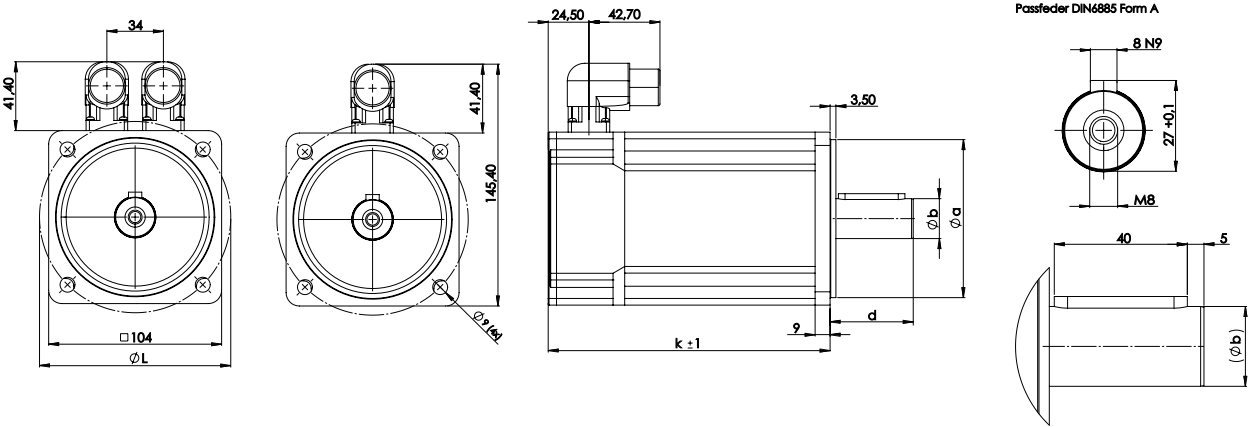
Flanschgröße 100 mm

Bezeichnung	Symbol	KSM-100-0049-F25	KSM-100-0049-F50	KSM-100-0049-F80
Zwischenkreisspannung (V_{DC})	U_{DC}	560		
Stillstandsrehmoment (Nm)	M_0	4,8	4,9	4,9
Bemessungsrehmoment (Nm)	M_N	4,6	4,4	3,9
Bemessungsdrehzahl (min^{-1})	n_N	2500	5000	8000
Bemessungsleistung (kW)	P_N	1,2	2,3	3,27
Spitzendrehmoment (Nm)	M_{max}	17,7	17,8	17,8
Stillstandsstrom (A_{rms})	I_0	2,7	4,75	8,5
Bemessungsstrom (A_{rms})	I_N	2,55	4,2	6,7
Spitzenstrom (A_{rms})	I_{max}	12,1	20,9	37,7
Umgebungstemperatur ($^{\circ}\text{C}$)	t_A	40		
Wicklungsübertemperatur (K)	T_W	100		
Drehmomentkonstante (Nm/A_{rms})	k_T	1,78	1,03	0,576
Spannungskonstante (V_{rms}/kmin^{-1})	k_E	125	73	40
Wicklungswiderstand (Ohm)	$R_{ph-ph,20}$	11,4	3,6	1,14
Wicklungsinduktivität (mH)	L_{ph-ph}	42,7	14,4	4,6
Polpaarzahl	p	4		
Trägheitsmoment ohne Haltebremse (kgcm^2)	J	2,24		
Trägheitsmoment mit Haltebremse (kgcm^2)	J	2,91		
Haltebremse Haltemoment bei 120°C (Nm)	M_{BR}	9		
Haltebremse Anschlussspannung (V_{DC})	U_{BR}	24		
Gewicht ohne Haltebremse (kg)	m	4,1		
Gewicht mit Haltebremse (kg)	m_{Br}	4,9		
Thermische Zeitkonstante (min)	τ_{th}	31		
Elektrische Zeitkonstante (ms)	τ_{el}	3,75	4,00	4,04
Mechanische Zeitkonstante (s)	τ_{mech}	0,013	0,027	0,027
Anschluss technik für Single Cable Solution		M23		
Anschluss technik für Resolver und Hiperface		M23		

Kennlinie



Abmaße



	Maß	KSM-100-0049-F25	KSM-100-0049-F50	KSM-100-0049-F80
Baulänge (ohne Haltebremse)	k	136,5		
Baulänge (mit Haltebremse)	k	183,5		
Kantenmaß	r	104		
Wellenlänge	d	50		
Wellendurchmesser	b	24 k6		
Zentrierdurchmesser	a	95 j6		
Lochkreisdurchmesser	L	115		
Alle Angaben in mm				

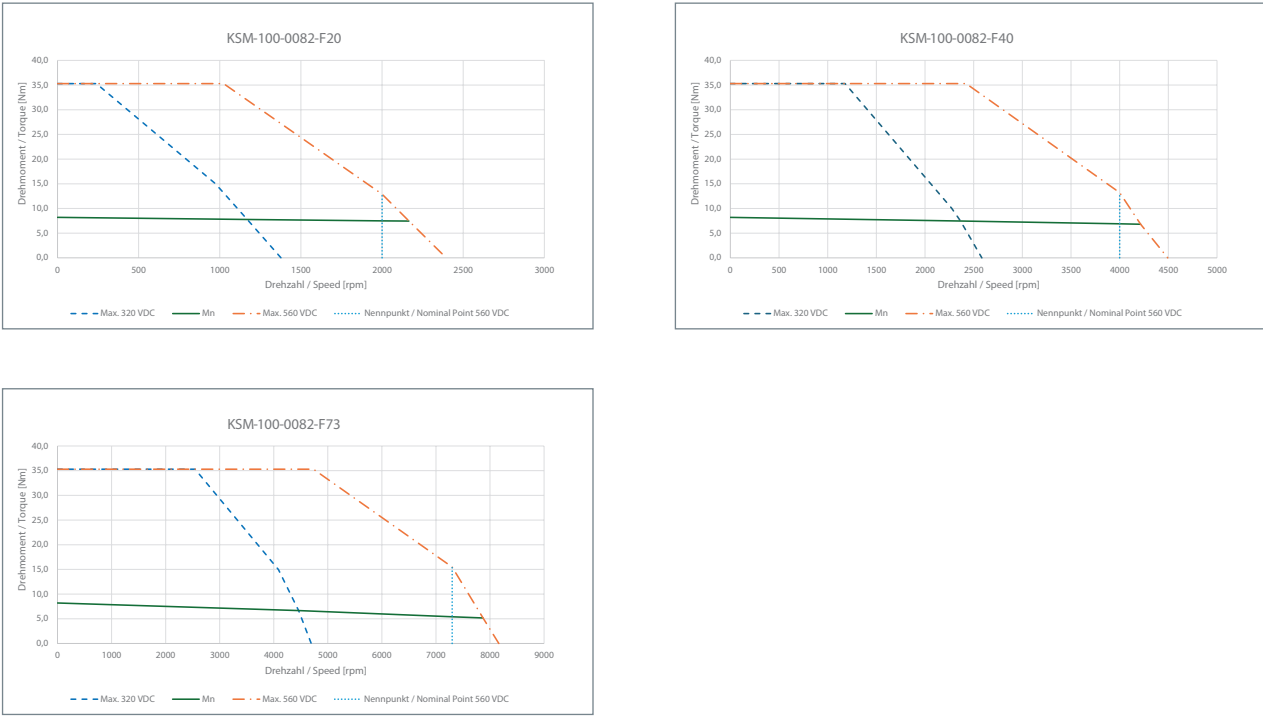
KeDrive KSM-100-0082-Fxx

Servomotoren

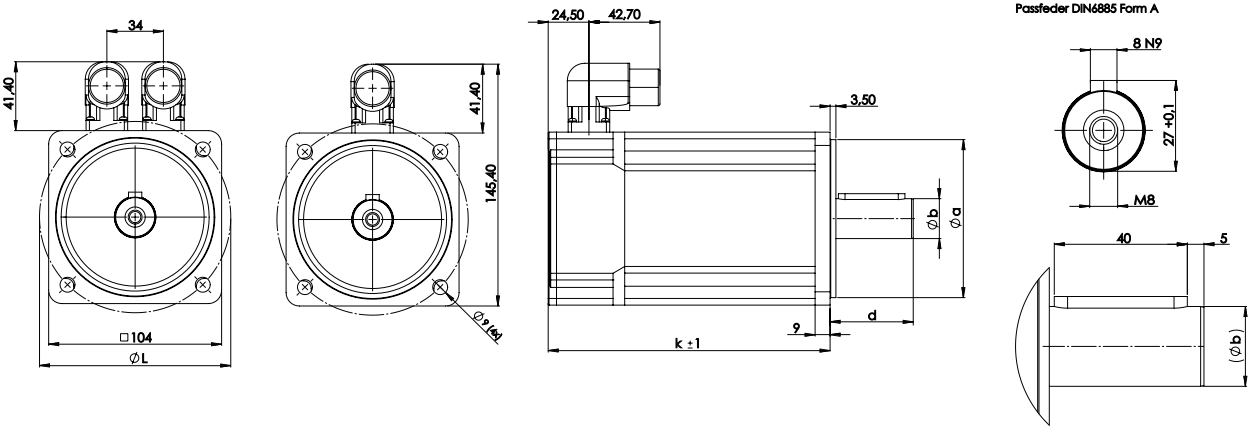
Flanschgröße 100 mm

Bezeichnung	Symbol	KSM-100-0082-F20	KSM-100-0082-F40	KSM-100-0082-F73
Zwischenkreisspannung (V_{DC})	U_{DC}	560		
Stillstandsrehmoment (Nm)	M_0	8,2		
Bemessungsrehmoment (Nm)	M_N	7,5	6,9	5,4
Bemessungsdrehzahl (min^{-1})	n_N	2000	4000	7300
Bemessungsleistung (kW)	P_N	1,57	2,89	4,13
Spitzendrehmoment (Nm)	M_{max}	35,3		
Stillstandsstrom (A_{rms})	I_0	3,3	6,3	11,3
Bemessungsstrom (A_{rms})	I_N	3,1	5,2	7,5
Spitzenstrom (A_{rms})	I_{max}	17,9	33,6	60,7
Umgebungstemperatur ($^{\circ}\text{C}$)	t_A	40		
Wicklungsübertemperatur (K)	T_W	100		
Drehmomentkonstante (Nm/A_{rms})	k_T	2,48	1,3	0,726
Spannungskonstante (V_{rms}/kmin^{-1})	k_E	167	89	49
Wicklungswiderstand (Ohm)	$R_{ph-ph,20}$	8,5	2,3	0,7
Wicklungsinduktivität (mH)	L_{ph-ph}	36,9	10,5	3,2
Polpaarzahl	p	4		
Trägheitsmoment ohne Haltebremse (kgcm^2)	J	4,08		
Trägheitsmoment mit Haltebremse (kgcm^2)	J	4,75		
Haltebremse Haltemoment bei 120°C (Nm)	M_{BR}	9		
Haltebremse Anschlussspannung (V_{DC})	U_{BR}	24		
Gewicht ohne Haltebremse (kg)	m	5,7		
Gewicht mit Haltebremse (kg)	m_{Br}	6,6		
Thermische Zeitkonstante (min)	τ_{th}	38		
Elektrische Zeitkonstante (ms)	τ_{el}	4,34	4,57	4,57
Mechanische Zeitkonstante (s)	τ_{mech}	0,011	0,025	0,025
Anschluss technik für Single Cable Solution		M23		
Anschluss technik für Resolver und Hiperface		M23		

Kennlinie



Abmaße



	Maß	KSM-100-0082-F20	KSM-100-0082-F40	KSM-100-0082-F73
Baulänge (ohne Haltebremse)	k	169,5		
Baulänge (mit Haltebremse)	k	216,5		
Kantenmaß	r	104		
Wellenlänge	d	50		
Wellendurchmesser	b	24 k6		
Zentrierdurchmesser	a	95 j6		
Lochkreisdurchmesser	L	115		

Alle Angaben in mm

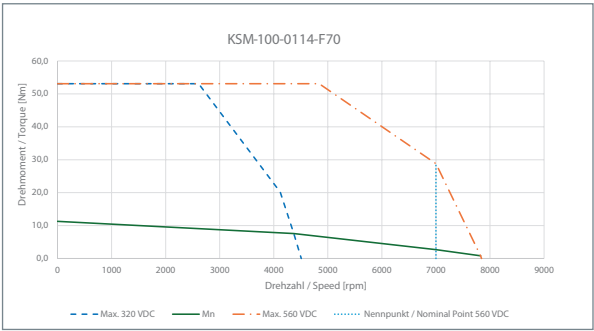
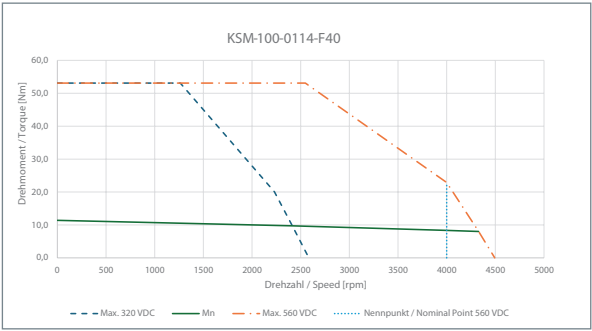
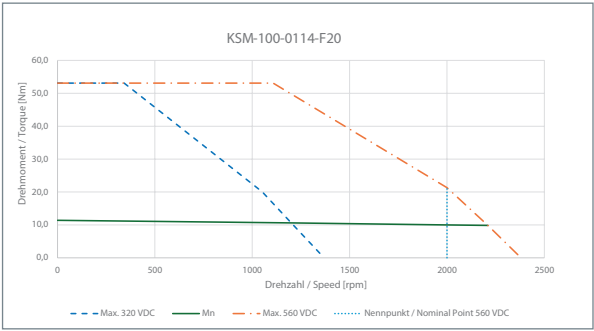
KeDrive KSM-100-0114-Fxx

Servomotoren

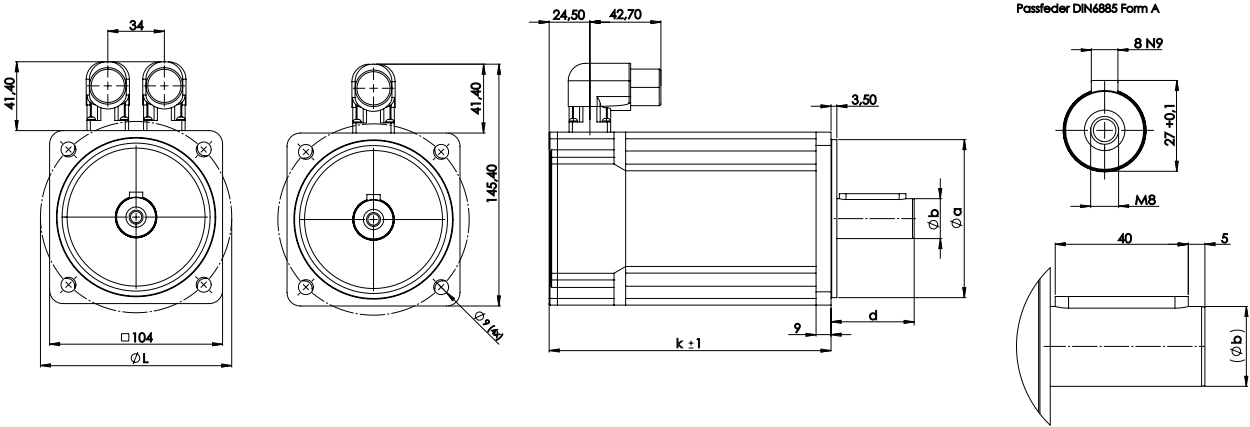
Flanschgröße 100 mm

Bezeichnung	Symbol	KSM-100-0114-F20	KSM-100-0114-F40	KSM-100-0114-F70
Zwischenkreisspannung (V_{DC})	U_{DC}	560		
Stillstandsrehmoment (Nm)	M_0	11,4		
Bemessungsrehmoment (Nm)	M_N	10	8,35	2,7
Bemessungsdrehzahl (min^{-1})	n_N	2000	4000	7000
Bemessungsleistung (kW)	P_N	2,09	3,5	1,98
Spitzendrehmoment (Nm)	M_{max}	53,1		
Stillstandsstrom (A_{rms})	I_0	4,7	8,8	15,6
Bemessungsstrom (A_{rms})	I_N	4,1	6,3	4,5
Spitzenstrom (A_{rms})	I_{max}	26,9	50,9	89,7
Umgebungstemperatur ($^{\circ}\text{C}$)	t_A	40		
Wicklungsübertemperatur (K)	T_W	100		
Drehmomentkonstante (Nm/A_{rms})	k_T	2,43	1,3	0,731
Spannungskonstante (V_{rms}/kmin^{-1})	k_E	168	89	51
Wicklungswiderstand (Ohm)	$R_{ph-ph,20}$	5,1	1,4	0,45
Wicklungsinduktivität (mH)	L_{ph-ph}	23,7	6,6	2,1
Polpaarzahl	p	4		
Trägheitsmoment ohne Haltebremse (kgcm^2)	J	5,92		
Trägheitsmoment mit Haltebremse (kgcm^2)	J	7,04		
Haltebremse Haltemoment bei 120°C (Nm)	M_{BR}	13		
Haltebremse Anschlussspannung (V_{DC})	U_{BR}	24		
Gewicht ohne Haltebremse (kg)	m	7,3		
Gewicht mit Haltebremse (kg)	m_{Br}	8,4		
Thermische Zeitkonstante (min)	τ_{th}	40		
Elektrische Zeitkonstante (ms)	τ_{el}	4,65	4,71	4,67
Mechanische Zeitkonstante (s)	τ_{mech}	0,012	0,030	0,030
Anschluss technik für Single Cable Solution		M23		
Anschluss technik für Resolver und Hiperface		M23		

Kennlinie



Abmaße



	Maß	KSM-100-0114-F20	KSM-100-0114-F40	KSM-100-0114-F70
Baulänge (ohne Haltebremse)	k	202,5		
Baulänge (mit Haltebremse)	k	251,5		
Kantenmaß	r	104		
Wellenlänge	d	50		
Wellendurchmesser	b	24 k6		
Zentrierdurchmesser	a	95 j6		
Lochkreisdurchmesser	L	115		

Alle Angaben in mm

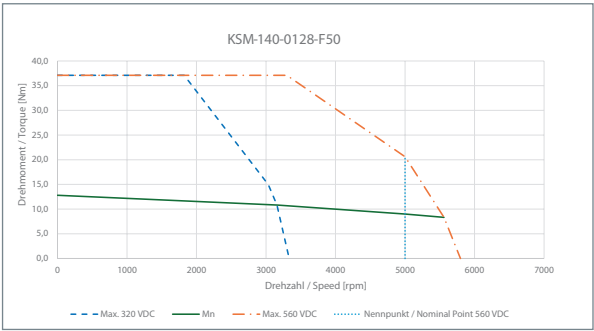
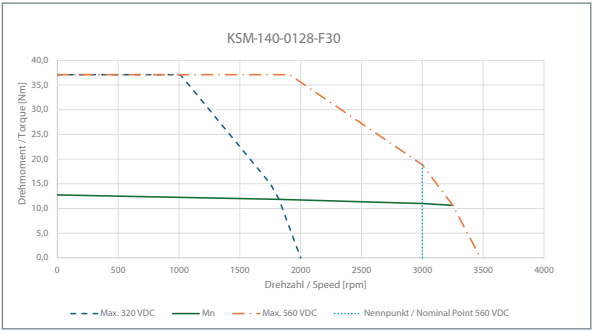
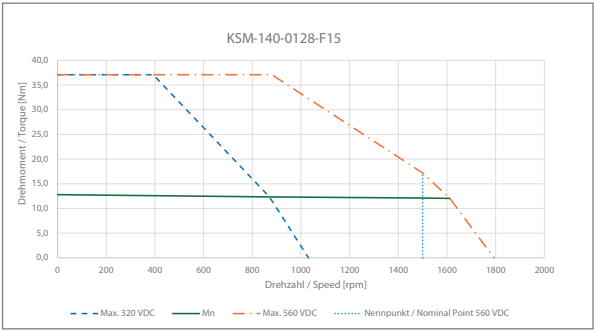
KeDrive KSM-140-0128-Fxx

Servomotoren

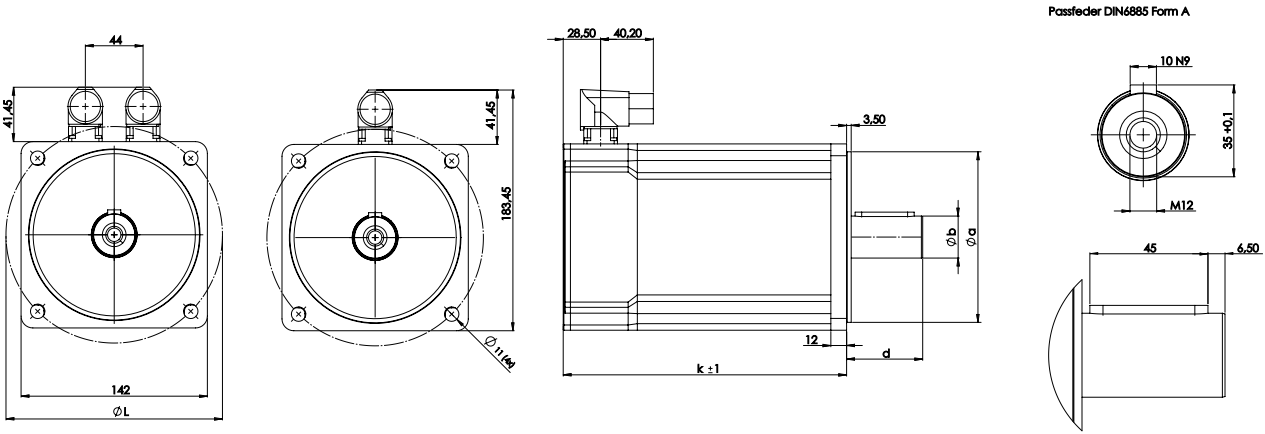
Flanschgröße 140 mm

Bezeichnung	Symbol	KSM-140-0128-F15	KSM-140-0128-F30	KSM-140-0128-F50
Zwischenkreisspannung (V_{DC})	U_{DC}	560		
Stillstandsrehmoment (Nm)	M_0	12,8		
Bemessungsrehmoment (Nm)	M_N	12,1	11	9
Bemessungsdrehzahl (min^{-1})	n_N	1500	3000	5000
Bemessungsleistung (kW)	P_N	1,9	3,46	4,71
Spitzendrehmoment (Nm)	M_{max}	37,1		
Stillstandsstrom (A_{rms})	I_0	4	7,8	13,1
Bemessungsstrom (A_{rms})	I_N	3,9	6,8	9,1
Spitzenstrom (A_{rms})	I_{max}	13,9	27	45,2
Umgebungstemperatur ($^{\circ}\text{C}$)	t_A	40		
Wicklungsübertemperatur (K)	T_W	100		
Drehmomentkonstante (Nm/A_{rms})	k_T	3,2	1,64	0,977
Spannungskonstante (V_{rms}/kmin^{-1})	k_E	223	115	69
Wicklungswiderstand (Ohm)	$R_{ph-ph,20}$	7	1,85	0,66
Wicklungsinduktivität (mH)	L_{ph-ph}	53,7	14,2	5,1
Polpaarzahl	p	5		
Trägheitsmoment ohne Haltebremse (kgcm^2)	J	11,3		
Trägheitsmoment mit Haltebremse (kgcm^2)	J	13,4		
Haltebremse Haltemoment bei 120°C (Nm)	M_{BR}	20		
Haltebremse Anschlussspannung (V_{DC})	U_{BR}	24		
Gewicht ohne Haltebremse (kg)	m	9,7		
Gewicht mit Haltebremse (kg)	m_{Br}	11,6		
Thermische Zeitkonstante (min)	τ_{th}	35		
Elektrische Zeitkonstante (ms)	τ_{el}	7,67	7,68	7,73
Mechanische Zeitkonstante (s)	τ_{mech}	0,015	0,032	0,032
Anschluss technik für Single Cable Solution		M23		
Anschluss technik für Resolver und Hiperface		M23		

Kennlinie



Abmaße



	Maß	KSM-140-0128-F15	KSM-140-0128-F30	KSM-140-0128-F50
Baulänge (ohne Haltebremse)	k	176		
Baulänge (mit Haltebremse)	k	228		
Kantenmaß	r	142		
Wellenlänge	d	58		
Wellendurchmesser	b	32 k6		
Zentrierdurchmesser	a	130 j6		
Lochkreisdurchmesser	L	165		
Alle Angaben in mm				

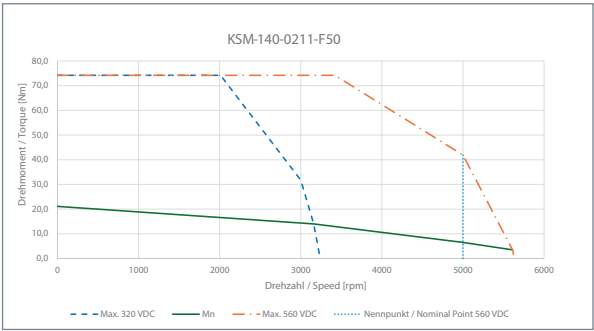
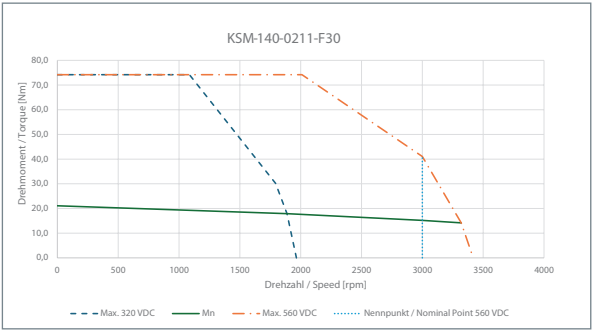
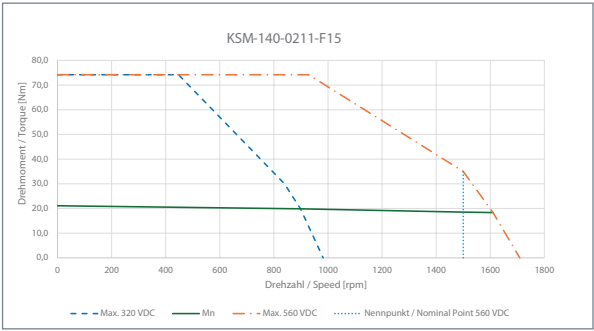
KeDrive KSM-140-0211-Fxx

Servomotoren

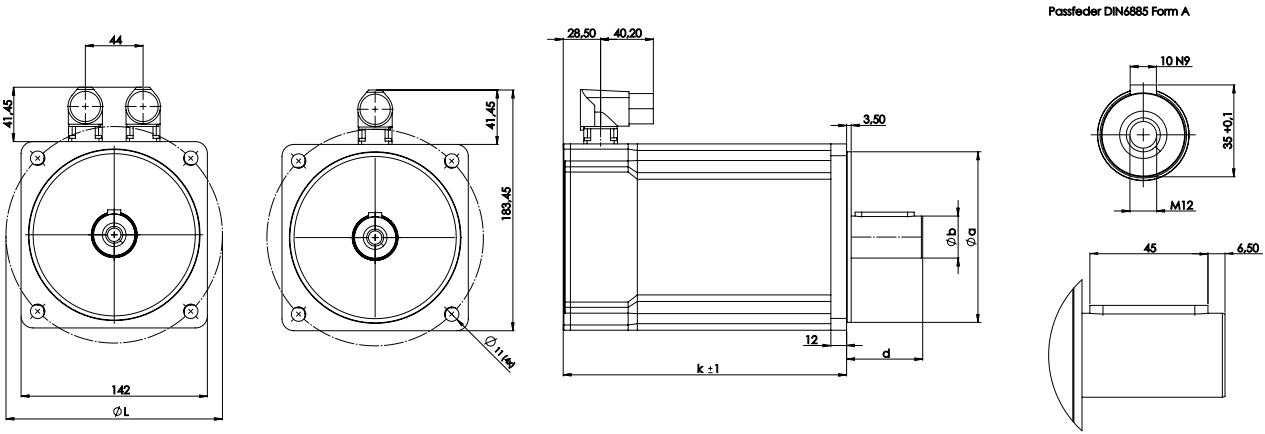
Flanschgröße 140 mm

Bezeichnung	Symbol	KSM-140-0211-F15	KSM-140-0211-F30	KSM-140-0211-F50
Zwischenkreisspannung (V_{DC})	U_{DC}	560		
Stillstandsrehmoment (Nm)	M_0	21,1		
Bemessungsrehmoment (Nm)	M_N	18,5	15,2	6,5
Bemessungsdrehzahl (min^{-1})	n_N	1500	3000	5000
Bemessungsleistung (kW)	P_N	2,91	4,78	3,4
Spitzendrehmoment (Nm)	M_{max}	74,2		
Stillstandsstrom (A_{rms})	I_0	6,2	12,4	20,3
Bemessungsstrom (A_{rms})	I_N	5,6	9,4	6,6
Spitzenstrom (A_{rms})	I_{max}	27	54	88,4
Umgebungstemperatur ($^{\circ}\text{C}$)	t_A	40		
Wicklungsübertemperatur (K)	T_W	100		
Drehmomentkonstante (Nm/A_{rms})	k_T	3,4	1,7	1,04
Spannungskonstante (V_{rms}/kmin^{-1})	k_E	234	117	71
Wicklungswiderstand (Ohm)	$R_{ph-ph,20}$	2,95	0,75	0,28
Wicklungsinduktivität (mH)	L_{ph-ph}	27	6,8	2,5
Polpaarzahl	p	5		
Trägheitsmoment ohne Haltebremse (kgcm^2)	J	20,4		
Trägheitsmoment mit Haltebremse (kgcm^2)	J	22,3		
Haltebremse Haltemoment bei 120°C (Nm)	M_{BR}	20		
Haltebremse Anschlussspannung (V_{DC})	U_{BR}	24		
Gewicht ohne Haltebremse (kg)	m	13,6		
Gewicht mit Haltebremse (kg)	m_{Br}	15,4		
Thermische Zeitkonstante (min)	τ_{th}	38		
Elektrische Zeitkonstante (ms)	τ_{el}	9,15	9,07	8,93
Mechanische Zeitkonstante (s)	τ_{mech}	0,017	0,042	0,042
Anschluss technik für Single Cable Solution		M23		I23
Anschluss technik für Resolver und Hiperface		M23		M40

Kennlinie



Abmaße



	Maß	KSM-140-0211-F15	KSM-140-0211-F30	KSM-140-0211-F50
Baulänge (ohne Haltebremse)	k	216		
Baulänge (mit Haltebremse)	k	268		
Kantenmaß	r	142		
Wellenlänge	d	58		
Wellendurchmesser	b	32 k6		
Zentrierdurchmesser	a	130 j6		
Lochkreisdurchmesser	L	165		
Alle Angaben in mm				

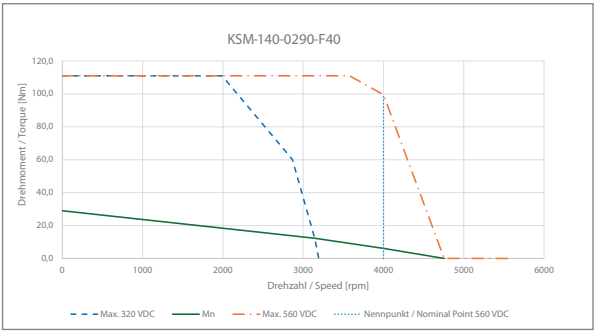
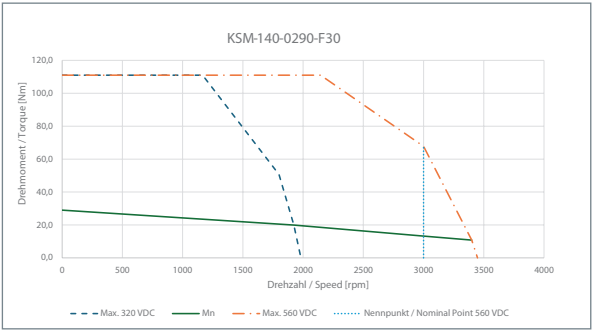
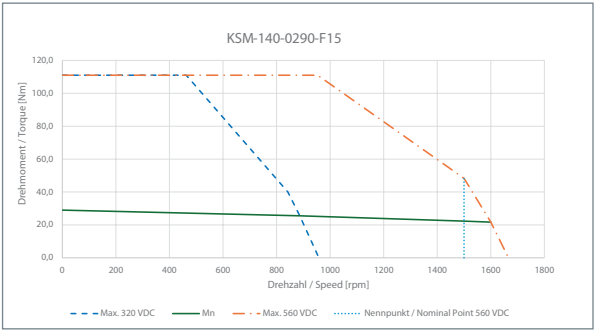
KeDrive KSM-140-0290-Fxx

Servomotoren

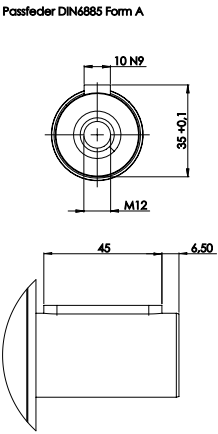
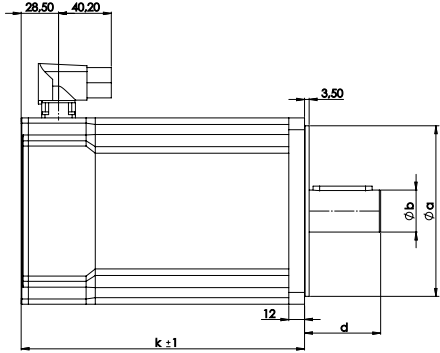
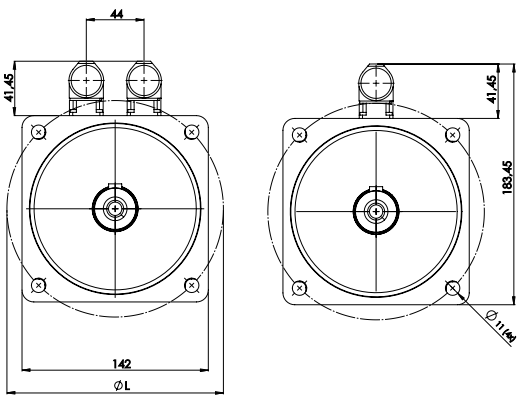
Flanschgröße 140 mm

Bezeichnung	Symbol	KSM-140-0290-F15	KSM-140-0290-F30	KSM-140-0290-F40
Zwischenkreisspannung (V_{DC})	U_{DC}	560		
Stillstandsrehmoment (Nm)	M_0	29		
Bemessungsrehmoment (Nm)	M_N	22,3	13,2	6,1
Bemessungsdrehzahl (min^{-1})	n_N	1500	3000	4000
Bemessungsleistung (kW)	P_N	3,5	4,15	2,56
Spitzendrehmoment (Nm)	M_{max}	111		
Stillstandsstrom (A_{rms})	I_0	8,7	17,2	29,5
Bemessungsstrom (A_{rms})	I_N	6,7	8,1	6
Spitzenstrom (A_{rms})	I_{max}	38,9	80,9	130
Umgebungstemperatur ($^{\circ}\text{C}$)	t_A	40		
Wicklungsübertemperatur (K)	T_W	100		
Drehmomentkonstante (Nm/A_{rms})	k_T	3,33	1,69	0,983
Spannungskonstante (V_{rms}/kmin^{-1})	k_E	240	116	72
Wicklungswiderstand (Ohm)	$R_{ph-ph,20}$	1,95	0,45	0,18
Wicklungsinduktivität (mH)	L_{ph-ph}	18	4,2	1,6
Polpaarzahl	p	5		
Trägheitsmoment ohne Haltebremse (kgcm^2)	J	29,5		
Trägheitsmoment mit Haltebremse (kgcm^2)	J	34,9		
Haltebremse Haltemoment bei 120°C (Nm)	M_{BR}	36		
Haltebremse Anschlussspannung (V_{DC})	U_{BR}	24		
Gewicht ohne Haltebremse (kg)	m	17,4		
Gewicht mit Haltebremse (kg)	m_{Br}	20,1		
Thermische Zeitkonstante (min)	τ_{th}	41		
Elektrische Zeitkonstante (ms)	τ_{el}	9,23	9,33	8,89
Mechanische Zeitkonstante (s)	τ_{mech}	0,021	0,070	0,070
Anschluss technik für Single Cable Solution		M23		I40
Anschluss technik für Resolver und Hiperface		M23		M40

Kennlinie



Abmaße



	Maß	KSM-140-0290-F15	KSM-140-0290-F30	KSM-140-0290-F40
Baulänge (ohne Haltebremse)	k	256		
Baulänge (mit Haltebremse)	k	315		
Kantenmaß	r	142		
Wellenlänge	d	58		
Wellendurchmesser	b	32 k6		
Zentrierdurchmesser	a	130 j6		
Lochkreisdurchmesser	L	165		
Alle Angaben in mm				

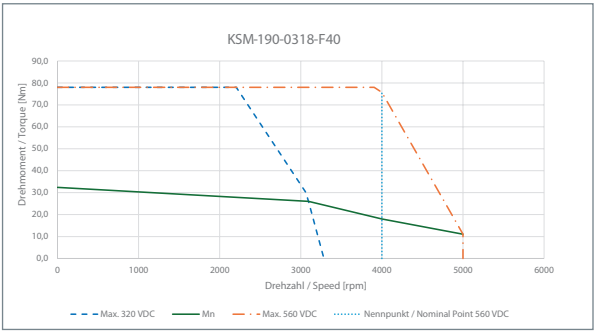
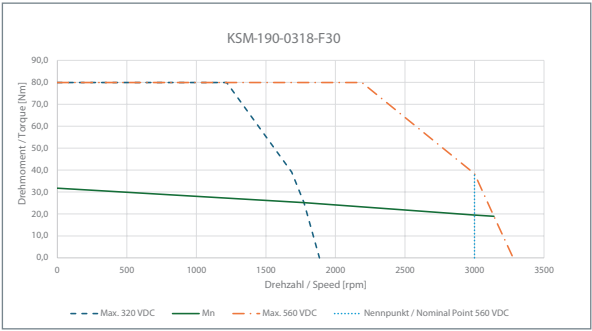
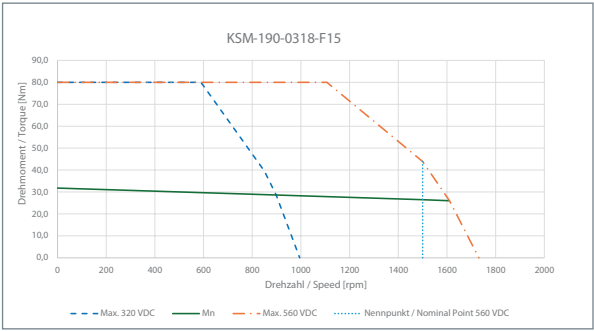
KeDrive KSM-190-0318-Fxx

Servomotoren

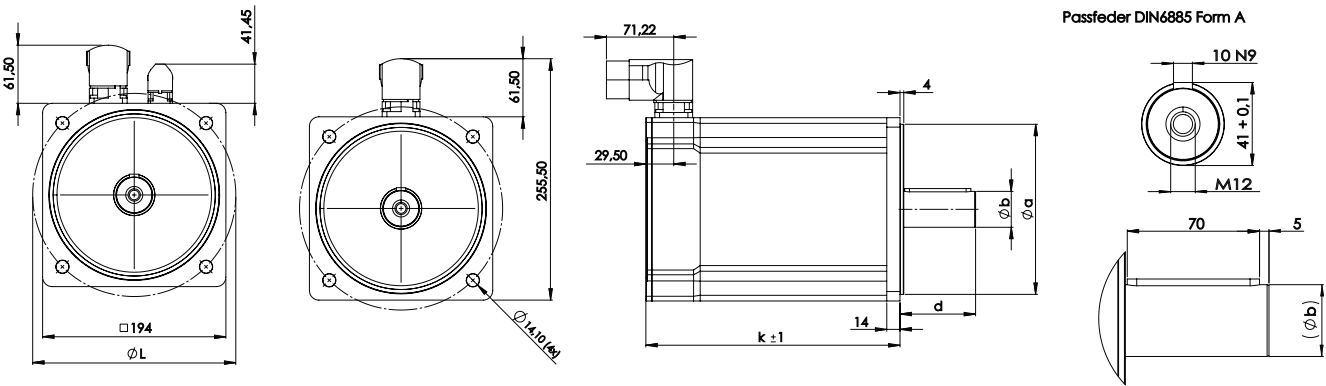
Flanschgröße 190 mm

Bezeichnung	Symbol	KSM-190-0318-F15	KSM-190-0318-F30	KSM-190-0318-F40
Zwischenkreisspannung (V_{DC})	U_{DC}	560		
Stillstandsrehmoment (Nm)	M_0	31,8	31,8	31,7
Bemessungsrehmoment (Nm)	M_N	26,5	19,5	18
Bemessungsdrehzahl (min^{-1})	n_N	1500	3000	4000
Bemessungsleistung (kW)	P_N	4,16	6,13	7,54
Spitzendrehmoment (Nm)	M_{max}	80	79,9	78
Stillstandsstrom (A_{rms})	I_0	9,6	17,8	31,7
Bemessungsstrom (A_{rms})	I_N	7,9	11,6	17,6
Spitzenstrom (A_{rms})	I_{max}	25,9	49	81,8
Umgebungstemperatur ($^{\circ}\text{C}$)	t_A	40		
Wicklungsübertemperatur (K)	T_W	100		
Drehmomentkonstante (Nm/A_{rms})	k_T	3,31	1,79	1,03
Spannungskonstante (V_{rms}/kmin^{-1})	k_E	231	122	70
Wicklungswiderstand (Ohm)	$R_{ph-ph,20}$	1,6	0,45	0,155
Wicklungsinduktivität (mH)	L_{ph-ph}	23,4	6,5	2,2
Polpaarzahl	p	5		
Trägheitsmoment ohne Haltebremse (kgcm^2)	J	49,6		
Trägheitsmoment mit Haltebremse (kgcm^2)	J	68,3		
Haltebremse Haltemoment bei 120°C (Nm)	M_{BR}	70		
Haltebremse Anschlussspannung (V_{DC})	U_{BR}	24		
Gewicht ohne Haltebremse (kg)	m	23,8		
Gewicht mit Haltebremse (kg)	m_{Br}	29,3		
Thermische Zeitkonstante (min)	τ_{th}	70		
Elektrische Zeitkonstante (ms)	τ_{el}	14,63	14,44	14,19
Mechanische Zeitkonstante (s)	τ_{mech}	0,029	0,080	0,080
Anschluss technik für Single Cable Solution		M23		I40
Anschluss technik für Resolver und Hiperface		M23		M40

Kennlinie



Abmaße



	Maß	KSM-190-0318-F15	KSM-190-0318-F30	KSM-190-0318-F40
Baulänge (ohne Haltebremse)	k	212		
Baulänge (mit Haltebremse)	k	284,5		
Kantenmaß	r	194		
Wellenlänge	d	80		
Wellendurchmesser	b	38 k6		
Zentrierdurchmesser	a	180 j6		
Lochkreisdurchmesser	L	215		

Alle Angaben in mm

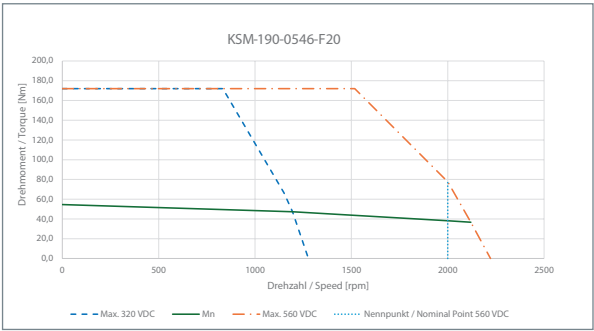
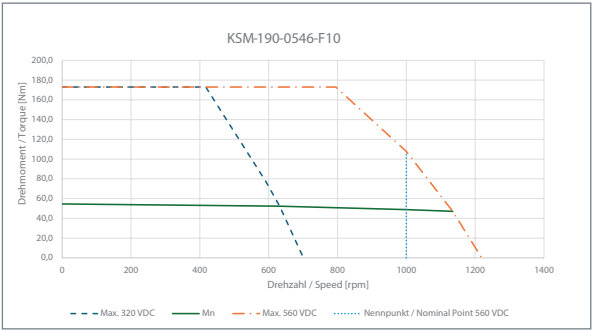
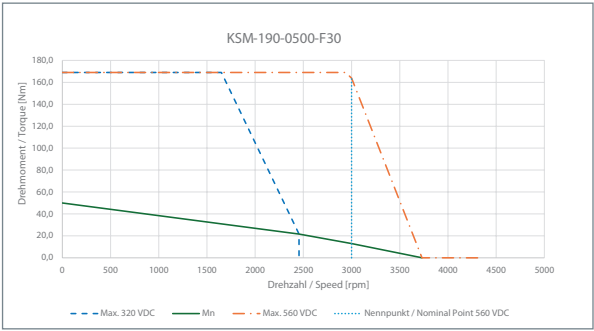
KeDrive KSM-190-05xx-Fxx

Servomotoren

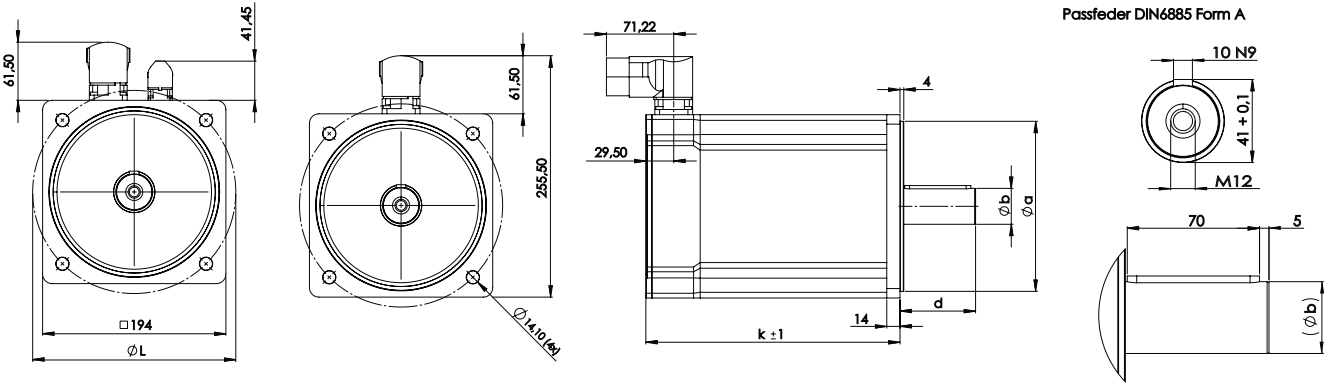
Flanschgröße 190 mm

Bezeichnung	Symbol	KSM-190-0500-F30	KSM-190-0546-F10	KSM-190-0546-F20
Zwischenkreisspannung (V_{DC})	U_{DC}	560		
Stillstandsrehmoment (Nm)	M_0	50	54,6	54,6
Bemessungsrehmoment (Nm)	M_N	13	48,9	38,2
Bemessungsdrehzahl (min^{-1})	n_N	3000	1000	2000
Bemessungsleistung (kW)	P_N	4,08	5,12	8
Spitzendrehmoment (Nm)	M_{max}	169	173	172
Stillstandsstrom (A_{rms})	I_0	39	11,1	20,6
Bemessungsstrom (A_{rms})	I_N	10,7	10,3	15,3
Spitzenstrom (A_{rms})	I_{max}	120	36,3	66,1
Umgebungstemperatur ($^{\circ}\text{C}$)	t_A	40		
Wicklungsübertemperatur (K)	T_W	100		
Drehmomentkonstante (Nm/A_{rms})	k_T	1,28	4,92	2,65
Spannungskonstante (V_{rms}/kmin^{-1})	k_E	92	328	180
Wicklungswiderstand (Ohm)	$R_{ph-ph,20}$	0,12	1,22	0,39
Wicklungsinduktivität (mH)	L_{ph-ph}	1,85	21,4	6,45
Polpaarzahl	p	5		
Trägheitsmoment ohne Haltebremse (kgcm^2)	J	92,2		
Trägheitsmoment mit Haltebremse (kgcm^2)	J	110,9		
Haltebremse Haltemoment bei 120°C (Nm)	M_{BR}	70		
Haltebremse Anschlussspannung (V_{DC})	U_{BR}	24		
Gewicht ohne Haltebremse (kg)	m	36,4		
Gewicht mit Haltebremse (kg)	m_{Br}	38,7		
Thermische Zeitkonstante (min)	τ_{th}	80		
Elektrische Zeitkonstante (ms)	τ_{el}	15,42	17,54	16,54
Mechanische Zeitkonstante (s)	τ_{mech}	0,223	0,020	0,020
Anschluss technik für Single Cable Solution		I40	M23	I40
Anschluss technik für Resolver und Hiperface		M40	M23	M40

Kennlinie



Abmaße



	Maß	KSM-190-0500-F30	KSM-190-0546-F10	KSM-190-0546-F20
Baulänge (ohne Haltebremse)	k	269		
Baulänge (mit Haltebremse)	k	341,5		
Kantenmaß	r	194		
Wellenlänge	d	80		
Wellendurchmesser	b	38 k6		
Zentrierdurchmesser	a	180 j6		
Lochkreisdurchmesser	L	215		

Alle Angaben in mm

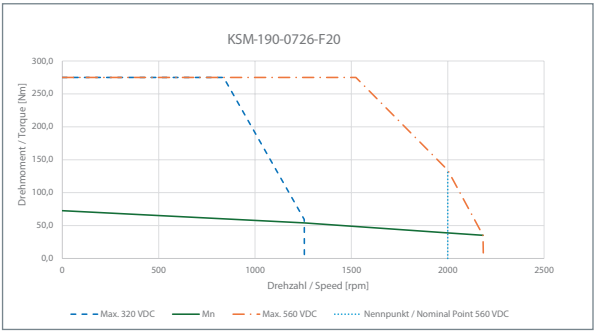
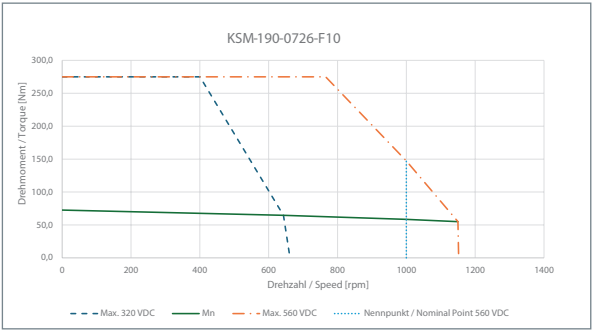
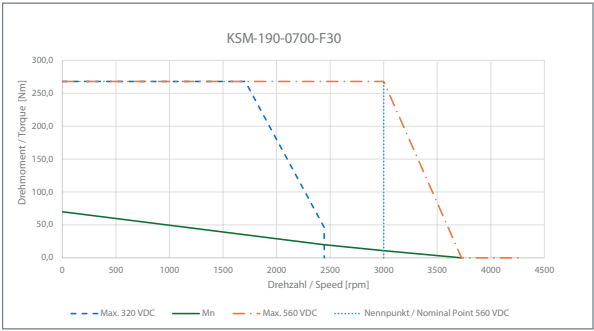
KeDrive KSM-190-07xx-Fxx

Servomotoren

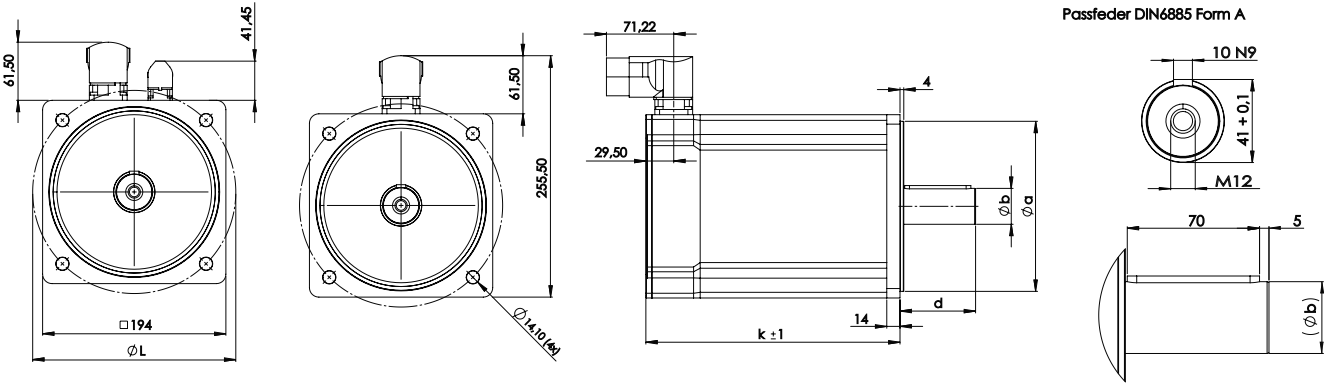
Flanschgröße 190 mm

Bezeichnung	Symbol	KSM-190-0700-F30	KSM-190-0726-F10	KSM-190-0726-F20
Zwischenkreisspannung (V_{DC})	U_{DC}	560		
Stillstandsrehmoment (Nm)	M_0	70	72,6	72,6
Bemessungsrehmoment (Nm)	M_N	10,8	58,5	38,8
Bemessungsdrehzahl (min^{-1})	n_N	3000	1000	2000
Bemessungsleistung (kW)	P_N	3,39	6,13	8,13
Spitzendrehmoment (Nm)	M_{max}	268	275	275
Stillstandsstrom (A_{rms})	I_0	49	14,7	27,9
Bemessungsstrom (A_{rms})	I_N	11,3	12	15,8
Spitzenstrom (A_{rms})	I_{max}	180	51,3	97,4
Umgebungstemperatur ($^{\circ}\text{C}$)	t_A	40		
Wicklungsübertemperatur (K)	T_W	100		
Drehmomentkonstante (Nm/A_{rms})	k_T	1,43	4,94	2,6
Spannungskonstante (V_{rms}/kmin^{-1})	k_E	94	347	183
Wicklungswiderstand (Ohm)	$R_{ph-ph,20}$	0,07	0,85	0,25
Wicklungsinduktivität (mH)	L_{ph-ph}	1,11	14,6	4,07
Polpaarzahl	p	5		
Trägheitsmoment ohne Haltebremse (kgcm^2)	J	135		
Trägheitsmoment mit Haltebremse (kgcm^2)	J	154		
Haltebremse Haltemoment bei 120°C (Nm)	M_{BR}	70		
Haltebremse Anschlussspannung (V_{DC})	U_{BR}	24		
Gewicht ohne Haltebremse (kg)	m	44,8		
Gewicht mit Haltebremse (kg)	m_{Br}	50,3		
Thermische Zeitkonstante (min)	τ_{th}	90		
Elektrische Zeitkonstante (ms)	τ_{el}	15,86	17,18	16,28
Mechanische Zeitkonstante (s)	τ_{mech}	0,393	0,024	0,024
Anschluss technik für Single Cable Solution		I40	M23	I40
Anschluss technik für Resolver und Hiperface		M40	M23	M40

Kennlinie

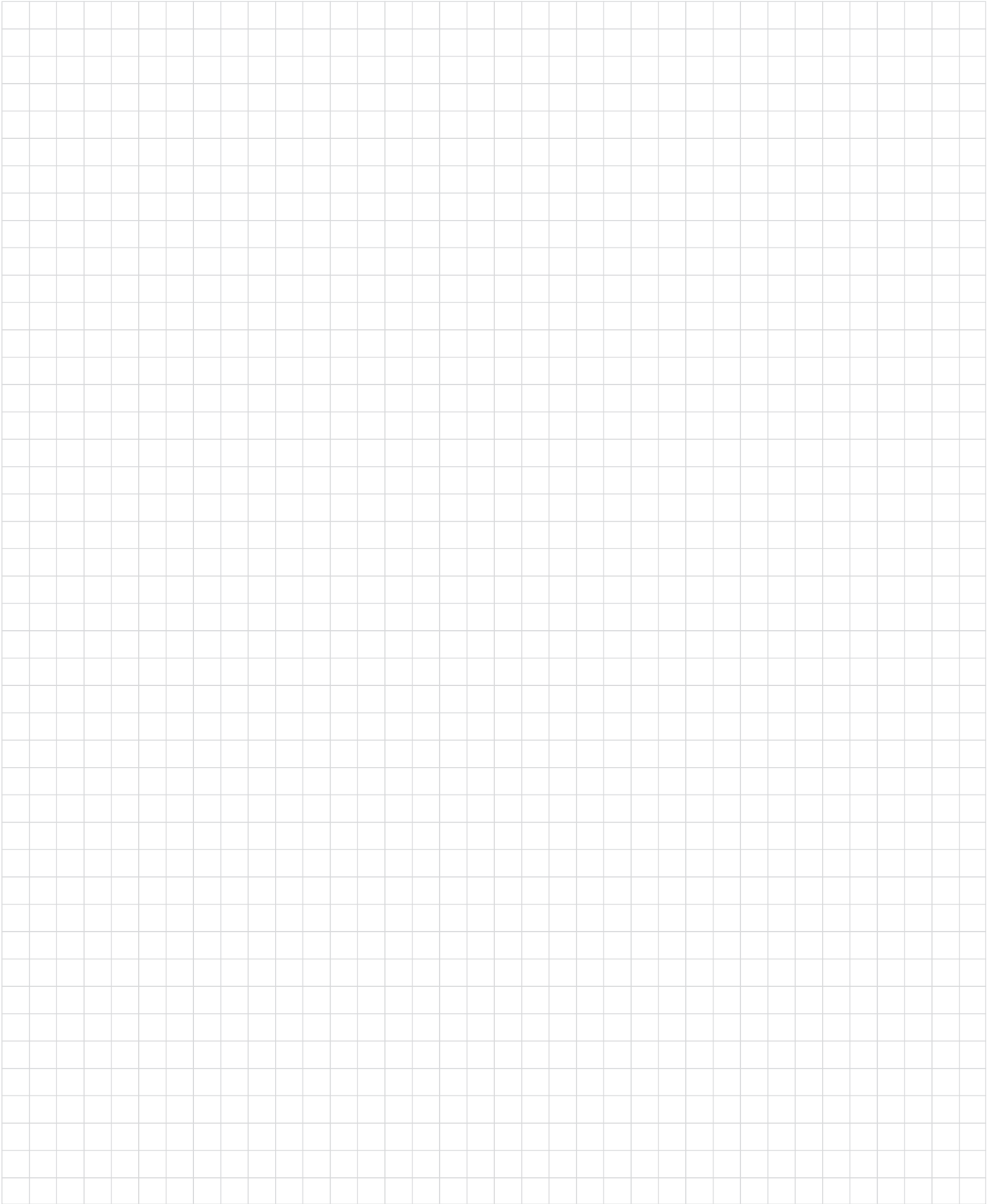


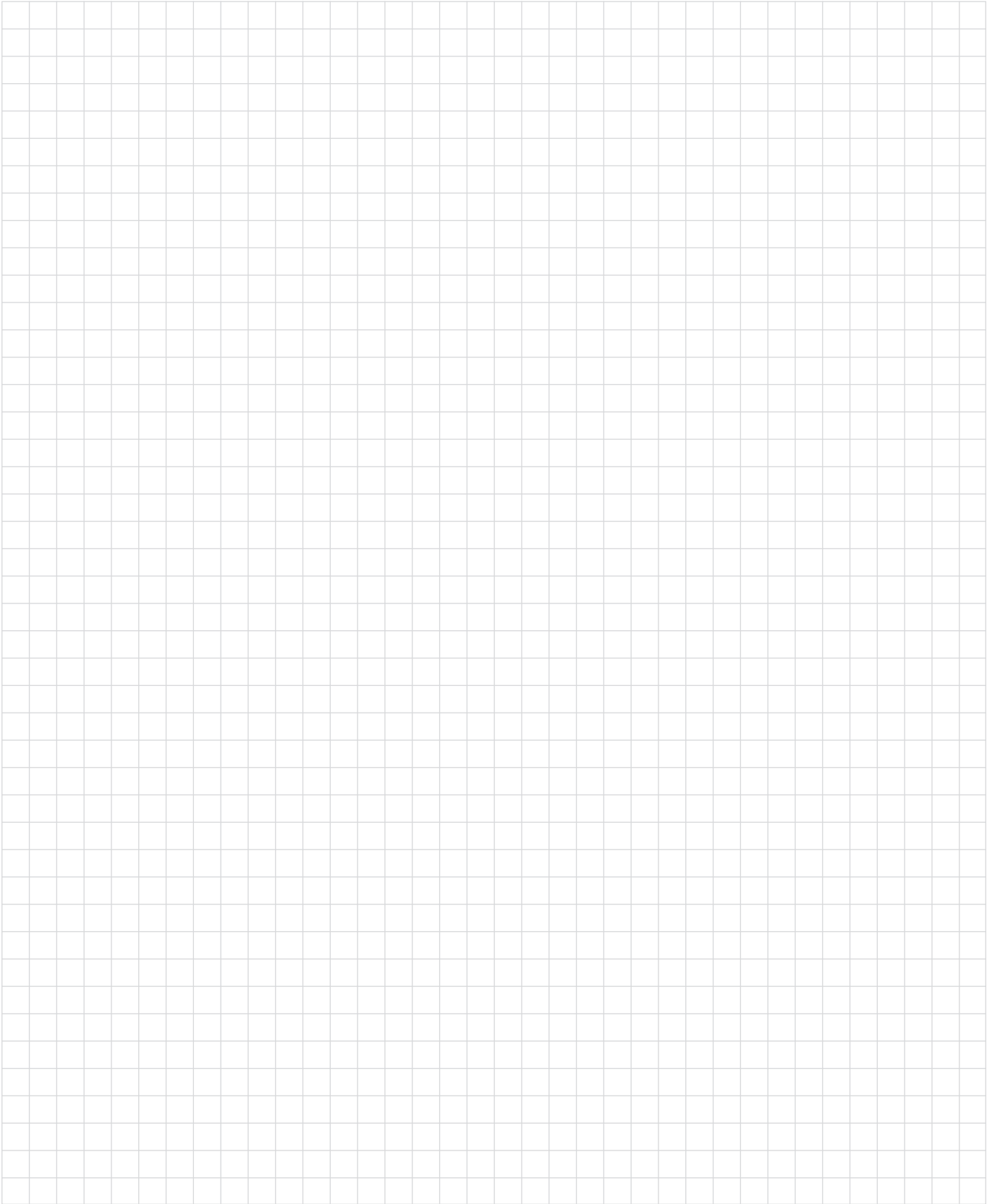
Abmaße



	Maß	KSM-190-0700-F30	KSM-190-0726-F10	KSM-190-0726-F20
Baulänge (ohne Haltebremse)	k	326		
Baulänge (mit Haltebremse)	k	398,5		
Kantenmaß	r	194		
Wellenlänge	d	80		
Wellendurchmesser	b	38 k6		
Zentrierdurchmesser	a	180 j6		
Lochkreisdurchmesser	L	215		

Alle Angaben in mm







KEBA Industrial Automation Germany GmbH

Gewerbestr. 5-9, 35633 Lahnau/Deutschland, Telefon +49 6441 966-0, www.keba.com

KEBA Group weltweit

China / Deutschland / Großbritannien / Indien / Italien / Japan / Niederlande / Österreich

Rumänien / Schweiz / Serbien / Südkorea / Taiwan / Tschechische Republik / Türkei / USA

www.keba.com



Automation by innovation.